

10.1 概述

10.2 插入排序

10.3 快速排序

10.4 堆排序

10.5 归并排序

10.7 各种排序方法的综合比较



10.1 概述

一、排序的定义

二、内部排序和外部排序

三、内部排序方法的分类



一、什么是排序？

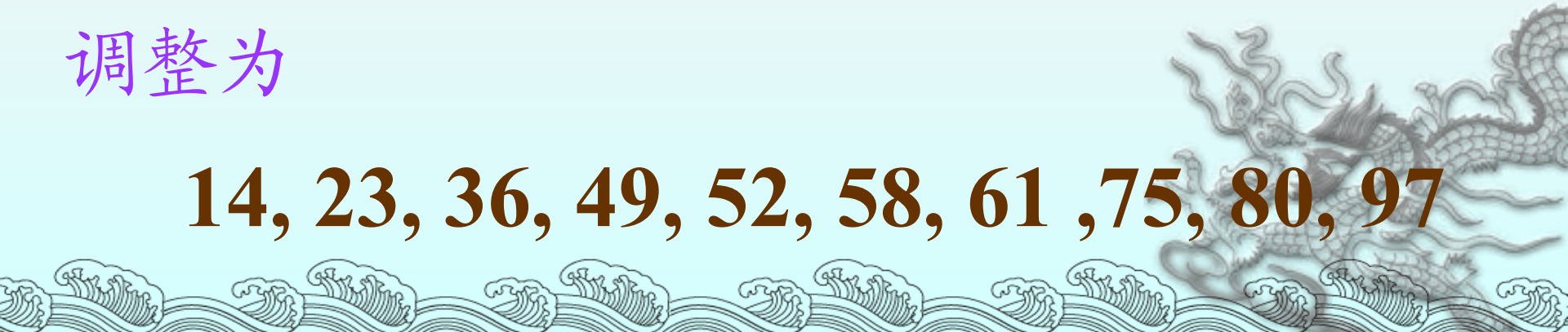
排序是计算机内经常进行的一种操作，其目的是将一组“**无序**”的记录序列调整为“**有序**”的记录序列。

例如：将下列关键字序列

52, 49, 80, 36, 14, 58, 61, 23, 97, 75

调整为

14, 23, 36, 49, 52, 58, 61, 75, 80, 97



一般情况下，

假设含 n 个记录的序列为 $\{ R_1, R_2, \dots, R_n \}$

其相应的关键字序列为 $\{ K_1, K_2, \dots, K_n \}$

这些关键字相互之间可以进行比较，即在它们之间存在着这样一个关系：

$$K_{p1} \leq K_{p2} \leq \dots \leq K_{pn}$$

按此固有关系将上式记录序列重新排列为

$$\{ R_{p1}, R_{p2}, \dots, R_{pn} \}$$

的操作称作排序。



二、内部排序和外部排序

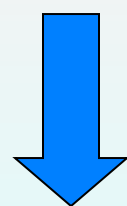
若整个排序过程不需要访问外存便能完成，则称此类排序问题为内部排序；

反之，若参加排序的记录数量很大，整个序列的排序过程不可能在内存中完成，则称此类排序问题为外部排序。

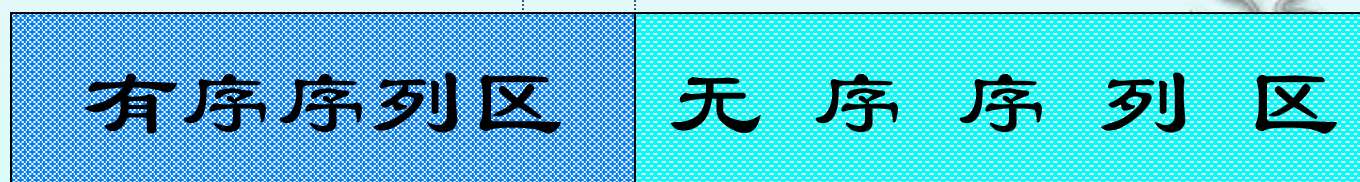


三、内部排序的方法

内部排序的过程是一个逐步扩大记录的有序序列长度的过程。



经过一趟排序



基于不同的“扩大”有序序列长度的方法，内部排序方法大致可分下列几种类型：

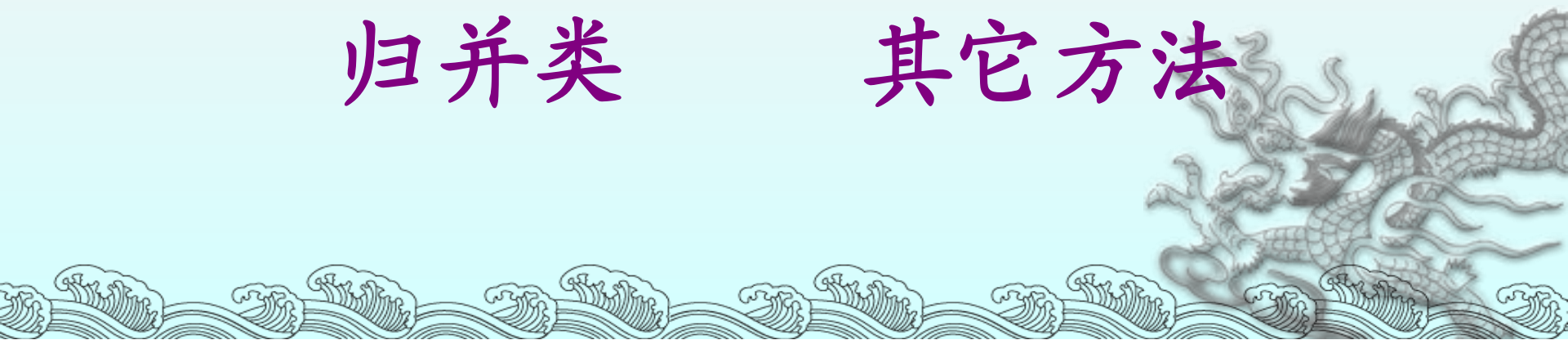
插入类

交换类

选择类

归并类

其它方法



~~#待排记录A的数据类型~~ // 待排顺序表最大长度

```
typedef int KeyType; // 关键字类型为整数类型
```

```
typedef struct {
```

```
    KeyType key;           // 关键字项
```

```
    InfoType otherinfo; // 其它数据项
```

```
} RcdType;                // 记录类型
```

```
typedef struct {
```

```
    RcdType r[MAXSIZE+1]; // r[0]闲置
```

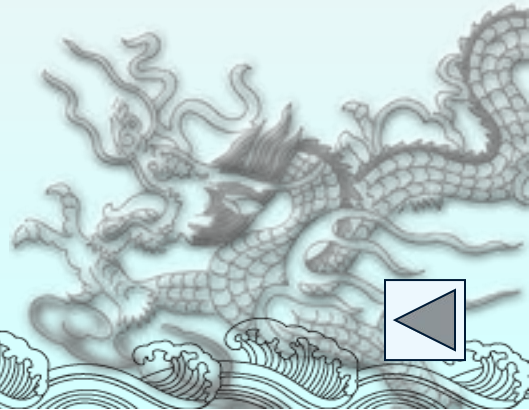
```
    int length;           // 顺序表长度
```

```
} SqList;                // 顺序表类型
```



1. 插入类


将无序子序列中的一个或几个记录“插入”到有序序列中，从而增加记录的有序子序列的长度。



2. 交换类

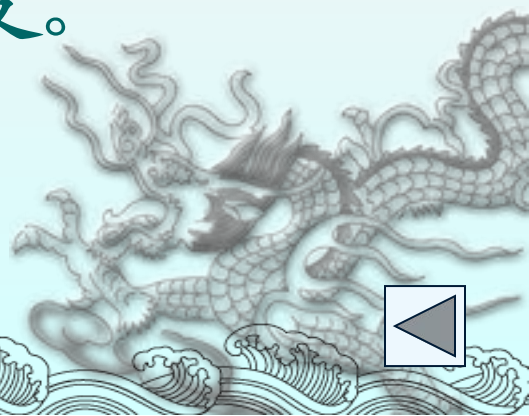


通过“**交换**”无序序列中的记录从而得到其中**关键字最小或最大**的记录，并将它**加入**到有序子序列中，以此方法增加记录的有序子序列的长度。



3. 选择类

从记录的无序子序列中“选择”关键字最小或最大的记录，并将它加入到有序子序列中，以此方法增加记录的有序子序列的长度。

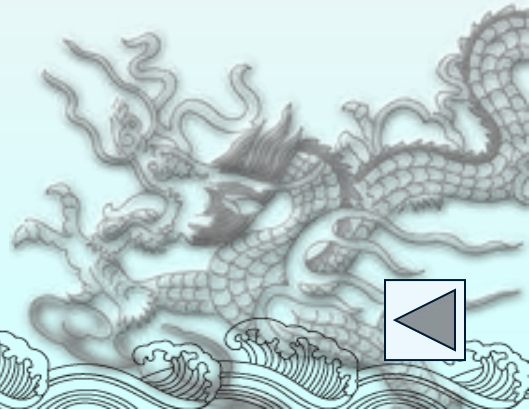


4. 归并类



通过“归并”两个或两个以上的记录有序子序列，逐步增加记录有序序列的长度。

5. 其它方法

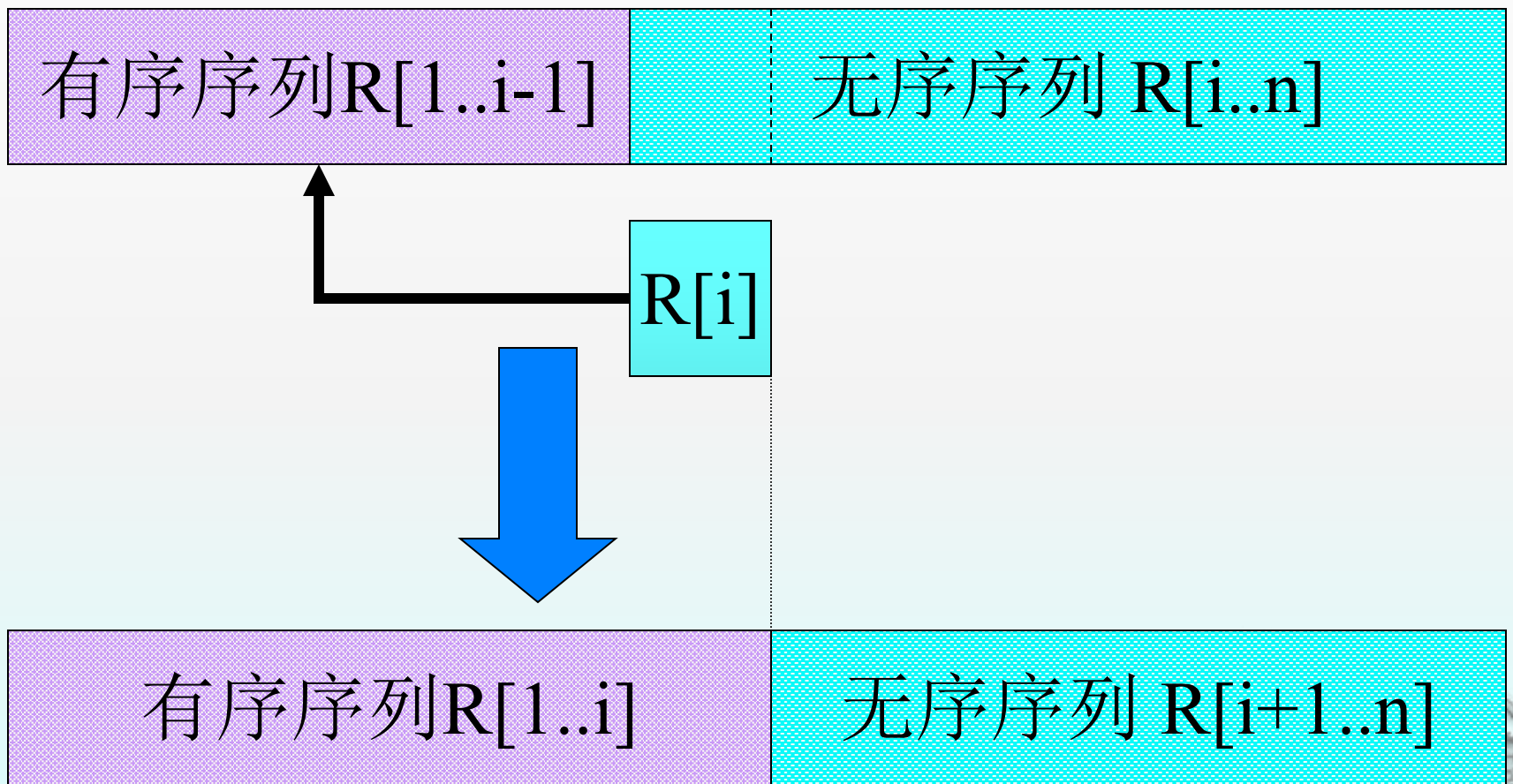


10.2

插入排序



一趟直接插入排序的基本思想:



实现“一趟插入排序”可分三步进行:

1. 在 $R[1..i-1]$ 中查找 $R[i]$ 的插入位置,
 $R[1..j].key \leq R[i].key < R[j+1..i-1].key$;
2. 将 $R[j+1..i-1]$ 中的所有记录均后移一个位置;
3. 将 $R[i]$ 插入(复制)到 $R[j+1]$ 的位置上。



不同的具体实现方法导致不同的算法描述

● 直接插入排序(基于顺序查找)

● 折半插入排序(基于折半查找)

● 表插入排序(基于链表存储)

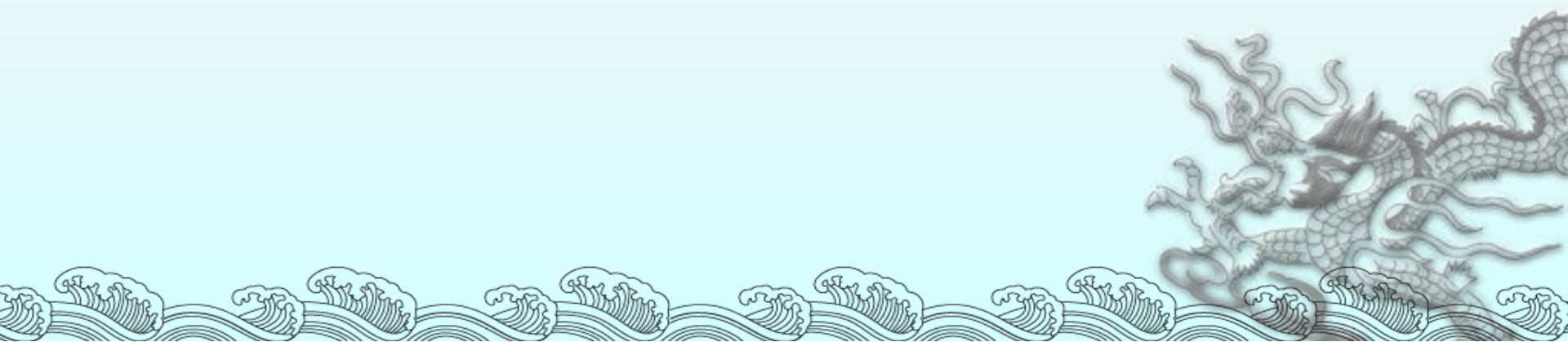
● 希尔排序(基于逐趟缩小增量)



一、直接插入排序

利用“顺序查找”实现

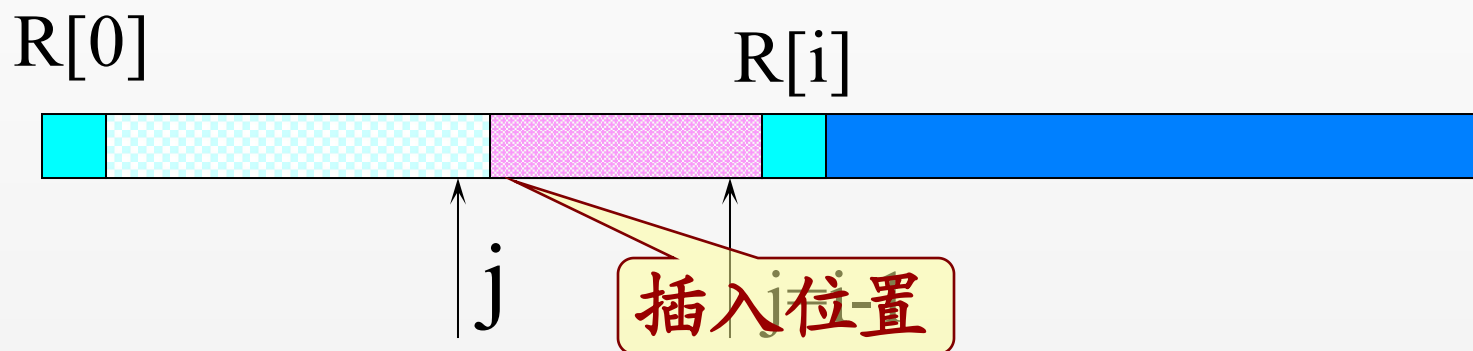
“在 $R[1..i-1]$ 中查找 $R[i]$ 的插入位置”



例如



- 从 $R[i-1]$ 起向前进行顺序查找,
监视哨设置在 $R[0]$;



```
R[0] = R[i];           // 设置“哨兵”
```

```
for (j=i-1; R[0].key<R[j].key; --j);
```

```
// 从后往前找
```

循环结束表明 $R[i]$ 的插入位置为 $j+1$

● 对于在查找过程中找到的那些关键字不小于 $R[i].key$ 的记录，并在查找的同时实现记录向后移动；

for ($j=i-1$; $R[0].key < R[j].key$; $--j$);

$R[j+1] = R[j]$

● 上述循环结束后可以直接进行“插入”

- 令 $i = 2, 3, \dots, n$,
实现整个序列的排序。

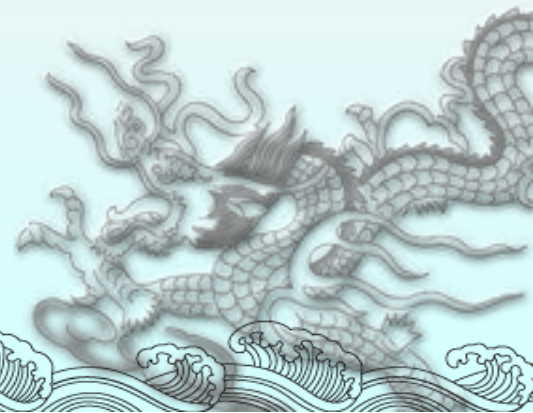
```
for (  $i=2$ ;  $i \leq n$ ;  $++i$  )
```

```
    if ( $R[i].key < R[i-1].key$ )
```

```
        { 在  $R[1..i-1]$  中查找  $R[i]$  的插入位置;
```

```
          插入  $R[i]$  ;
```

```
        }
```



```
void InsertionSort ( SqList &L ) {
```

```
// 对顺序表 L 作直接插入排序。
```

```
for ( i=2; i<=L.length; ++i )
```

```
if ( L.r[i].key < L.r[i-1].key ) {
```

```
    L.r[0] = L.r[i];           // 复制为监视哨
```

```
for ( j=i-1; L.r[0].key < L.r[j].key; -- j )
```

```
    L.r[j+1] = L.r[j];       // 记录后移
```

```
    L.r[j+1] = L.r[0];       // 插入到正确位置
```

```
}
```

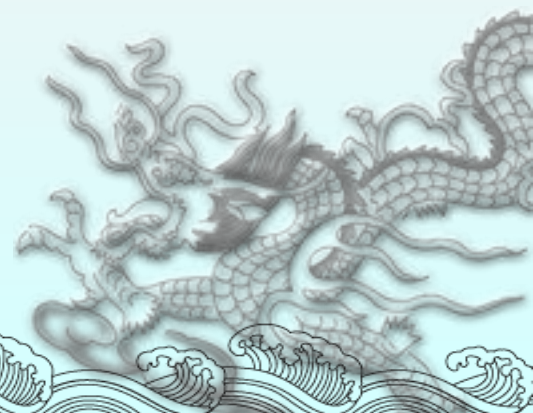
```
} // InsertSort
```



内部排序的时间分析:

实现内部排序的基本操作有两个:

- (1) “比较” 序列中两个关键字的大小;
- (2) “移动” 记录。



对于直接插入排序：

最好的情况(关键字在记录序列中顺序有序)：

“比较”的次数：

“移动”的次数：

$$\sum_{i=2}^n 1 = n - 1$$

0

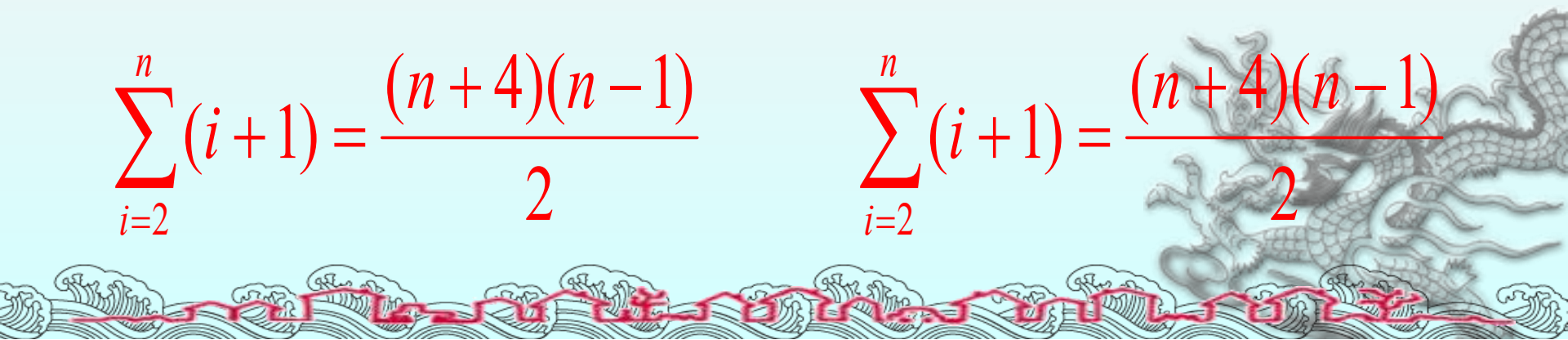
最坏的情况(关键字在记录序列中逆序有序)：

“比较”的次数：

“移动”的次数：

$$\sum_{i=2}^n (i+1) = \frac{(n+4)(n-1)}{2}$$

$$\sum_{i=2}^n (i+1) = \frac{(n+4)(n-1)}{2}$$



题1：直接插入排序在最好情况下的时间复杂度为_____。

A. $O(n)$ B. $O(n\log_2n)$ C. $O(\log_2n)$ D. $O(n^2)$

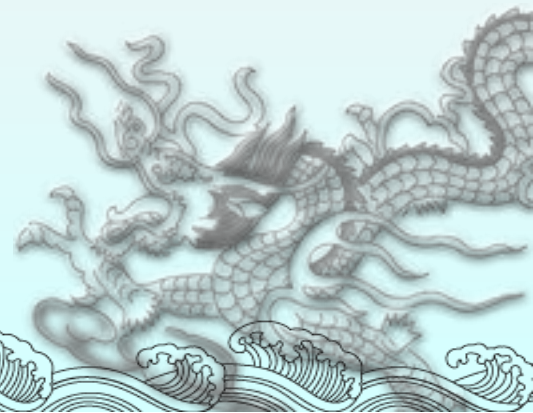
题2：用插入排序对下面4个序列进行递增排序，元素比较次数最少的是_____。

A. 94,32,40,90,80,46,21,69

B. 32,40,21,46,69,94,90,80

C. 21,32,46,40,80,69,90,94

D. 90,69,80,46,21,32,94,40



题1：直接插入排序在最好情况下的时间复杂度为_____。

A. $O(n)$ B. $O(n\log_2 n)$ C. $O(\log_2 n)$ D. $O(n^2)$

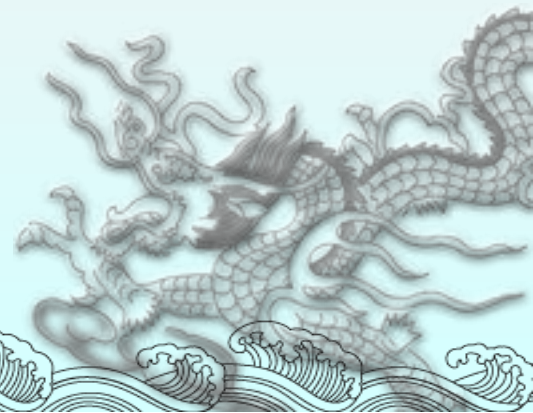
题2：用插入排序对下面4个序列进行递增排序，元素比较次数最少的是_____。

A. 94,32,40,90,80,46,21,69

B. 32,40,21,46,69,94,90,80

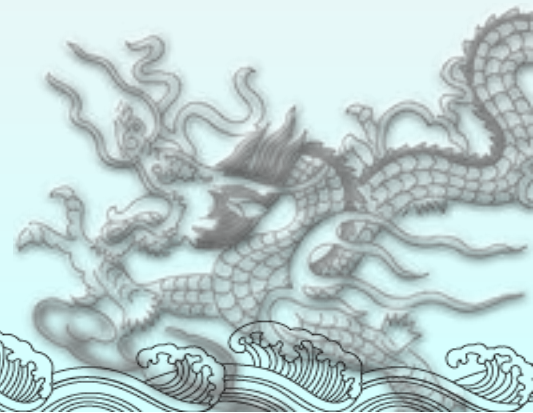
C. 21,32,46,40,80,69,90,94

D. 90,69,80,46,21,32,94,40

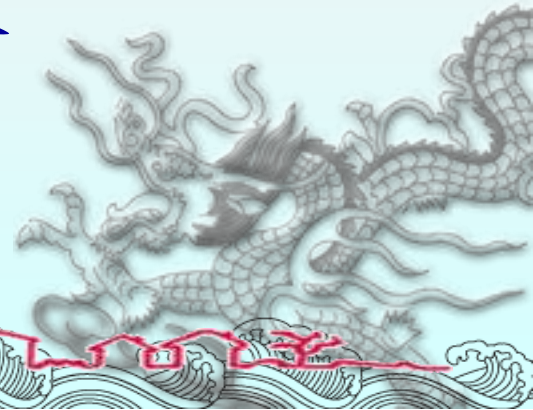


二、折半插入排序

因为 $R[1..i-1]$ 是一个按关键字有序的有序序列，则可以利用折半查找实现“在 $R[1..i-1]$ 中查找 $R[i]$ 的插入位置”，如此实现的插入排序为折半插入排序。



```
void BiInsertionSort ( SqList &L ) {  
    for ( i=2; i<=L.length; ++i ) {  
        L.r[0] = L.r[i];    // 将 L.r[i] 暂存到 L.r[0]  
        在 L.r[1..i-1]中 折半查找插入位置;  
        for ( j=i-1; j>=high+1; --j )  
            L.r[j+1] = L.r[j];    // 记录后移  
        L.r[high+1] = L.r[0]; // 插入  
    } // for  
} // BiInsertSort
```



```
low = 1; high = i-1;
```

```
while (low<=high) {
```

```
    m = (low+high)/2;           // 折半
```

```
    if (L.r[0].key < L.r[m].key)
```

```
        high = m-1; // 插入点在低半区
```

```
    else low = m+1; // 插入点在高半区
```

```
}
```



例如:

插入
位置

i

L.r

14	36	49	52	80	58	61	23	97	75
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

high ↑ low ↑

m ↑

再如:

插入
位置

i

L.r

14	36	49	52	58	61	80	23	97	75
----	----	----	----	----	----	----	----	----	----

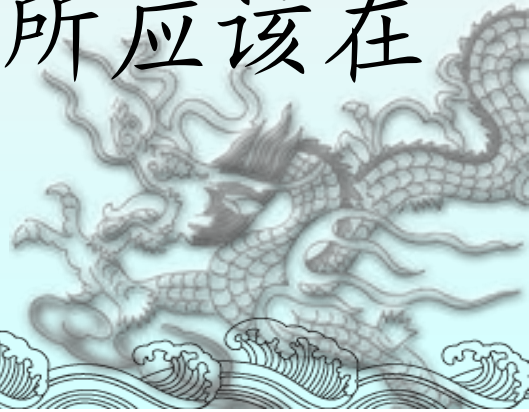
high ↑ low ↑

m ↑



三、表插入排序

为了减少在排序过程中进行的“移动”记录的操作，必须改变排序过程中采用的存储结构。利用静态链表进行排序，并在排序完成之后，一次性地调整各个记录相互之间的位置，即将每个记录都调整到它们所应该在的位置上。






```
void LInsertionSort (Elem SL[ ], int n){
// 对记录序列 SL[1..n]作表插入排序
SL[0].key = MAXINT ;
SL[0].next = 1; SL[1].next = 0;
for ( i=2; i<=n; ++i )
    for ( j=0, k = SL[0].next; SL[k].key<=
        SL[i].key ; j=k, k=SL[k].next )
        SL[j].next = i; SL[i].next = k;
// 结点 i 插入在结点 j 和结点 k 之间
}
```

```
// LinsertionSort
```

如何在排序之后调整记录序列？

算法中使用了三个指针：

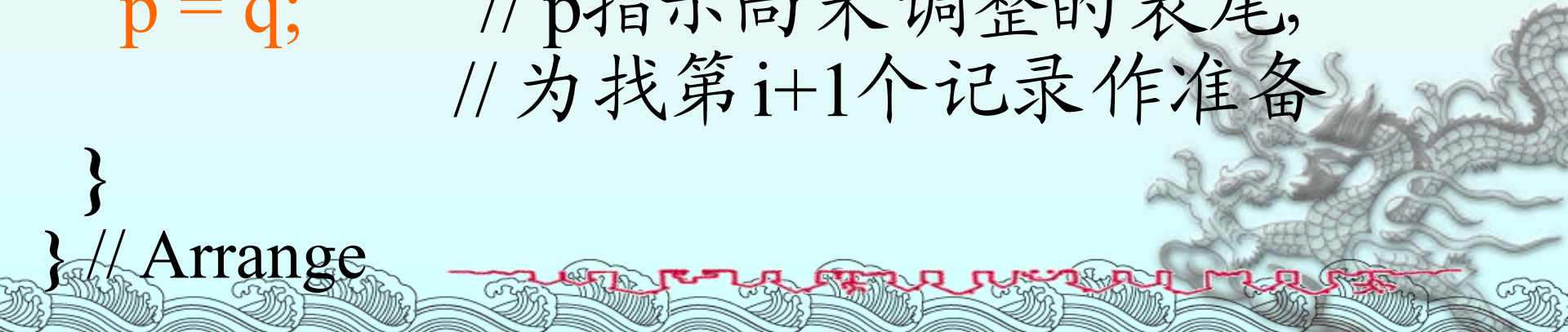
其中： p 指示第 i 个记录的当前位置

i 指示第 i 个记录应在的位置

q 指示第 $i+1$ 个记录的当前位置



```
void Arrange ( Elem SL[ ], int n ) {  
    p = SL[0].next; // p指示第一个记录的当前位置  
    for ( i=1; i<n; ++i ) {  
        while (p<i) p = SL[p].next;  
        q = SL[p].next; // q指示尚未调整的表尾  
        if ( p!= i ) {  
            SL[p]←→SL[i]; // 交换记录, 使第i个记录到位  
            SL[i].next = p; // 指向被移走的记录  
        }  
        p = q; // p指示尚未调整的表尾,  
              // 为找第i+1个记录作准备  
    }  
} // Arrange
```

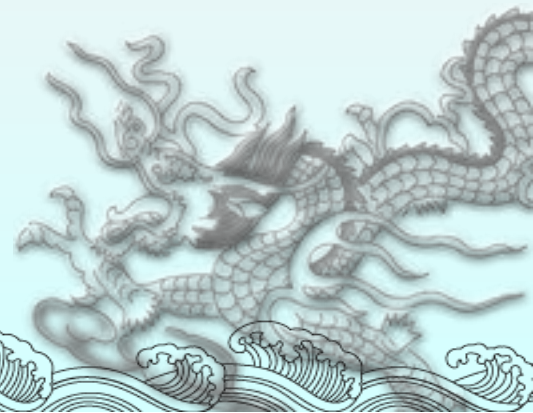


四、希尔排序(又称缩小增量排序)

基本思想: 对待排记录序列先作“宏观”调整, 再作“微观”调整。

所谓“宏观”调整, 指的是, “跳跃式”的插入排序。

具体做法为:



将记录序列分成若干子序列，分别对每个子序列进行插入排序。

例如：将 n 个记录分成 d 个子序列：

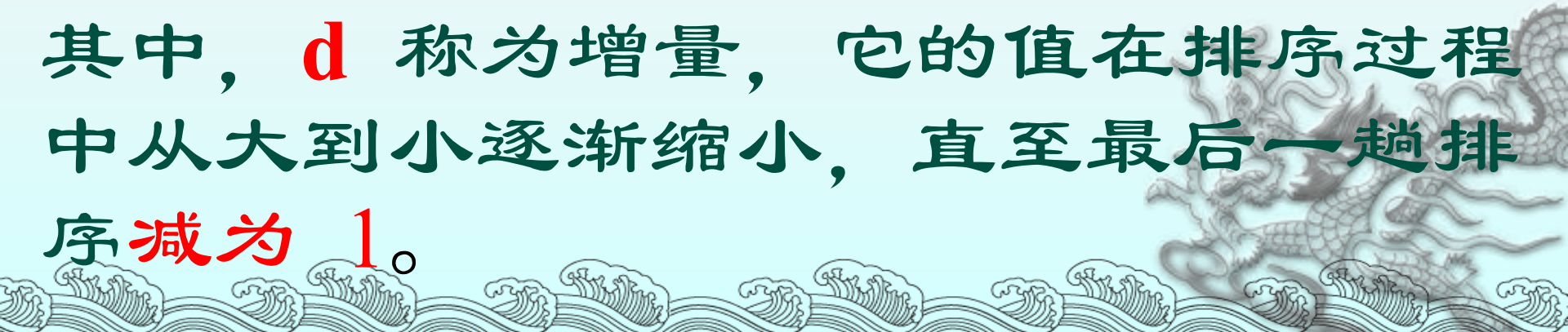
$\{ R[1], R[1+d], R[1+2d], \dots, R[1+kd] \}$

$\{ R[2], R[2+d], R[2+2d], \dots, R[2+kd] \}$

...

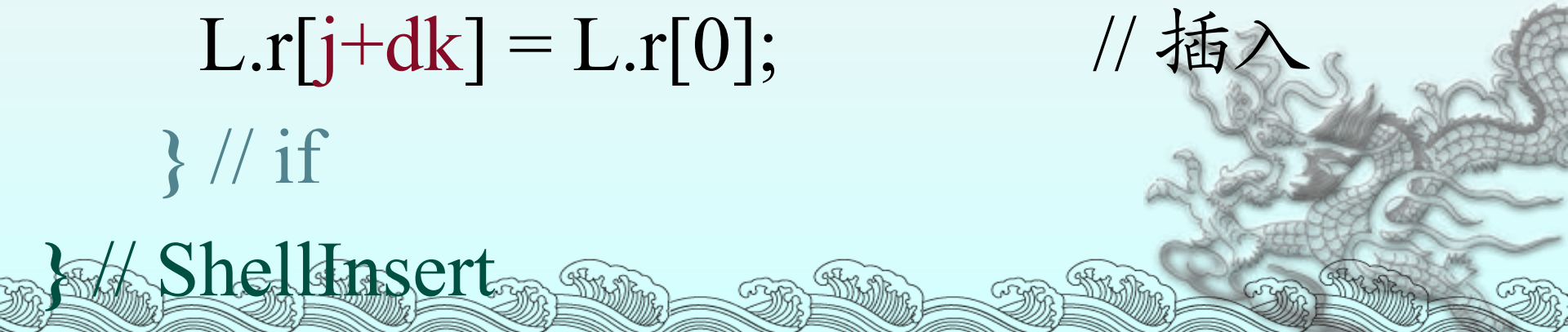
$\{ R[d], R[2d], R[3d], \dots, R[kd], R[(k+1)d] \}$

其中， d 称为增量，它的值在排序过程中从大到小逐渐缩小，直至最后一趟排序减为 1。

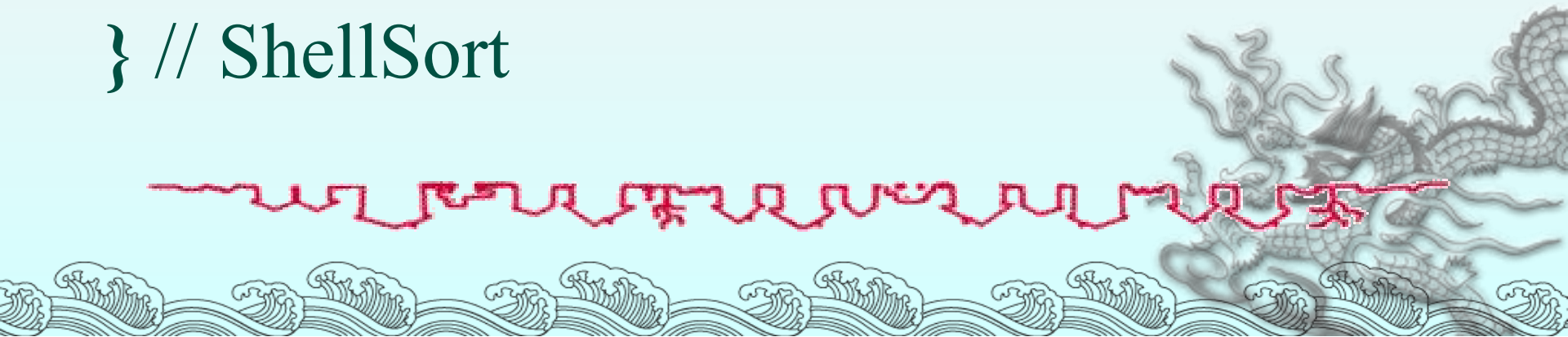





```
void ShellInsert ( SqList &L, int dk ) {  
    for ( i=dk+1; i<=n; ++i )  
        if ( L.r[i].key< L.r[i-dk].key) {  
            L.r[0] = L.r[i];           // 暂存在R[0]  
            for (j=i-dk; j>0&&(L.r[0].key<L.r[j].key);  
                j-=dk)  
                L.r[j+dk] = L.r[j]; // 记录后移, 查找插入位置  
            L.r[j+dk] = L.r[0];       // 插入  
        } // if  
} // ShellInsert
```




```
void ShellSort (SqList &L, int dlta[], int t)
{ // 增量为 dlta[]的希尔 排序
    for (k=0; k<t; ++t)
        ShellInsert(L, dlta[k]);
        //一趟增量为 dlta[k]的插入排序
} // ShellSort
```



题3：关键字序列

{Q,H,C,Y,Q,A,M,S,R,D,F,X}，要按照关键字递增的次序进行排序，若采用初始步长为4的希尔排序法，则第一趟后的结果是

_____。



10.3 快速排序

一、起泡排序

二、一趟快速排序

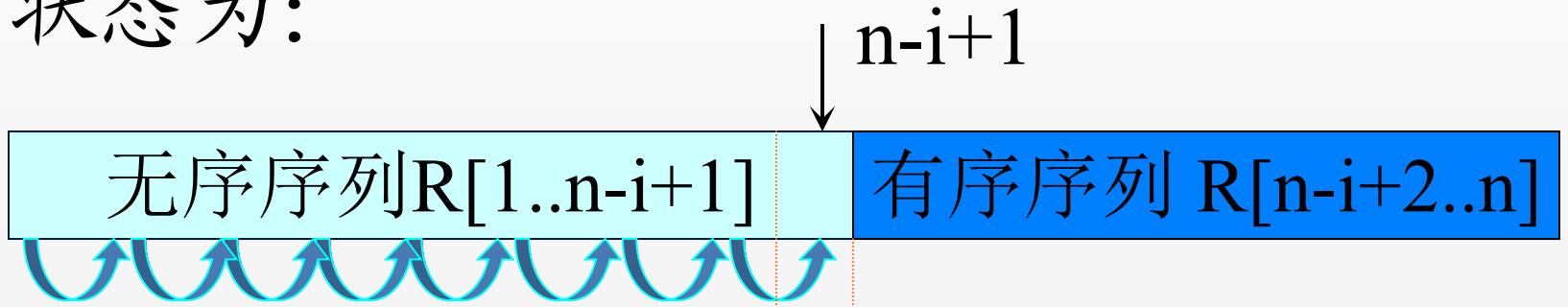
三、快速排序

四、快速排序的时间分析



一、起泡排序

假设在排序过程中，记录序列 $R[1..n]$ 的状态为：



比较相邻记录，将关键字最大的记录交换到 $n-i+1$ 的位置上



第 i 趟起泡排序



```
void BubbleSort(Elem R[ ], int n) {
```

```
    i = n;
```

```
    while (i > 1) {
```

```
        lastExchangeIndex = 1;
```

```
        for (j = 1; j < i; j++)
```

```
            if (R[j+1].key < R[j].key) {
```

```
                Swap(R[j], R[j+1]);
```

```
                lastExchangeIndex = j; //记下进行交换的记录位置
```

```
            } //if
```

```
        i = lastExchangeIndex; //本趟进行过交换的
```

```
    } // while
```

```
        //最后一个记录的位置
```

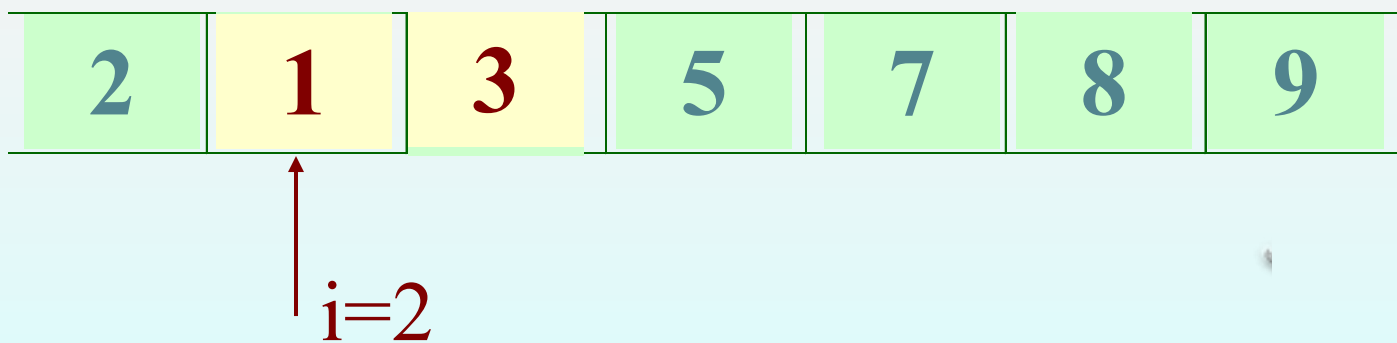
```
} // BubbleSort
```



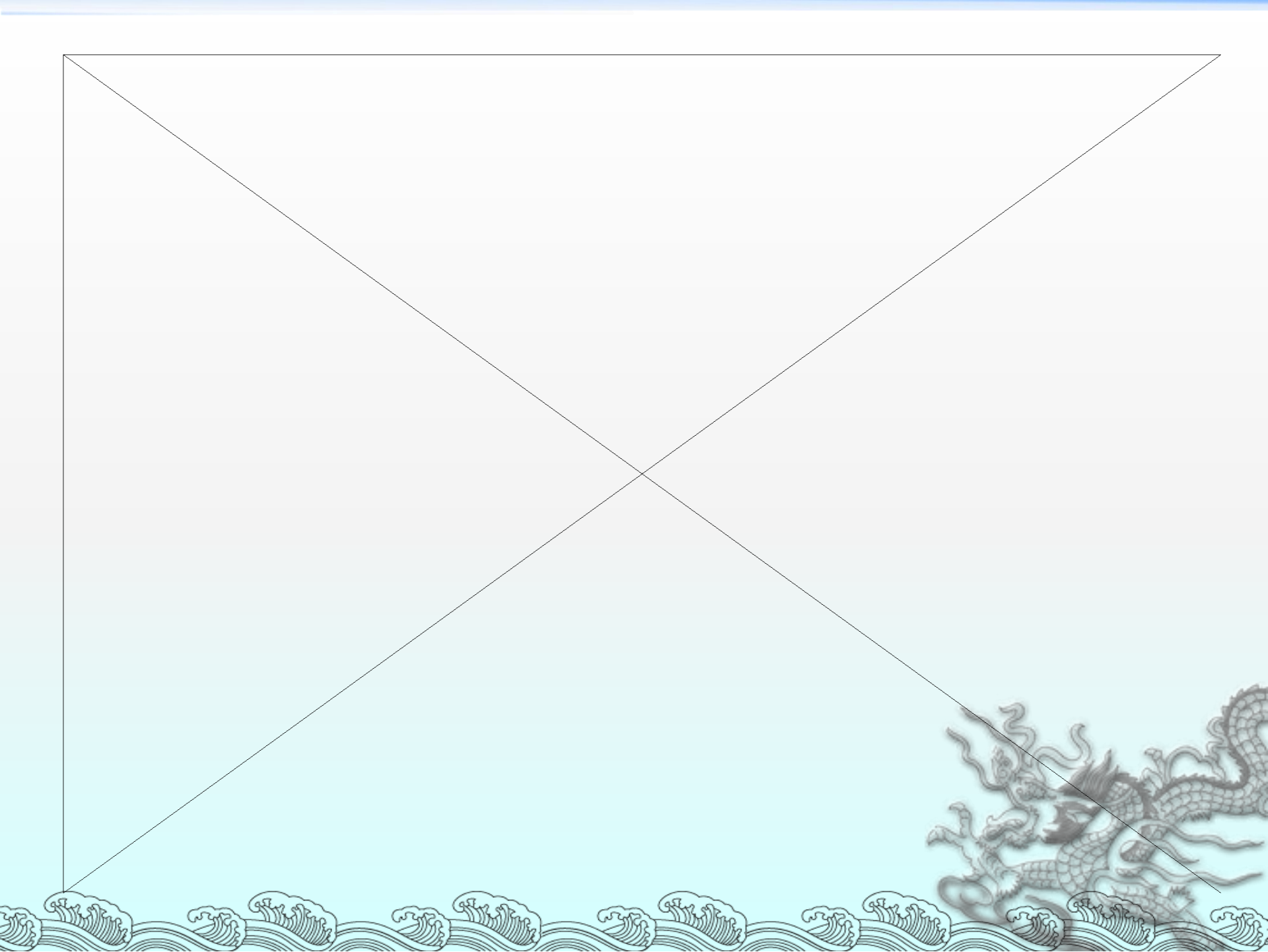
注意:

1. 起泡排序的结束条件为，
最后一趟没有进行“交换记录”。
2. 一般情况下，每经过一趟“起泡”，
“ i 减一”，但并不是每趟都如此。

例如:



```
for (j = 1; j < i; j++) if (R[j+1].key < R[j].key) ...
```



时间分析:

最好的情况(关键字在记录序列中顺序有序):

只需进行一趟起泡

“比较”的次数:

$$n-1$$

“移动”的次数:

$$0$$

最坏的情况(关键字在记录序列中逆序有序):

需进行n-1趟起泡

“比较”的次数:

$$\sum_{i=1}^{n-1} (i-1) = \frac{n(n-1)}{2}$$

“移动”的次数:

$$3 \sum_{i=1}^{n-1} (i-1) = \frac{3n(n-1)}{2}$$



题4：对数据序列{8,9,10,4,5,6,20,1,2}进行递增排序，采用每一趟冒出一个最小元素的冒泡排序算法，需要进行的趟数至少是

- °
A. 3 B. 4 C. 5 D. 8



二、一趟快速排序(一次划分)

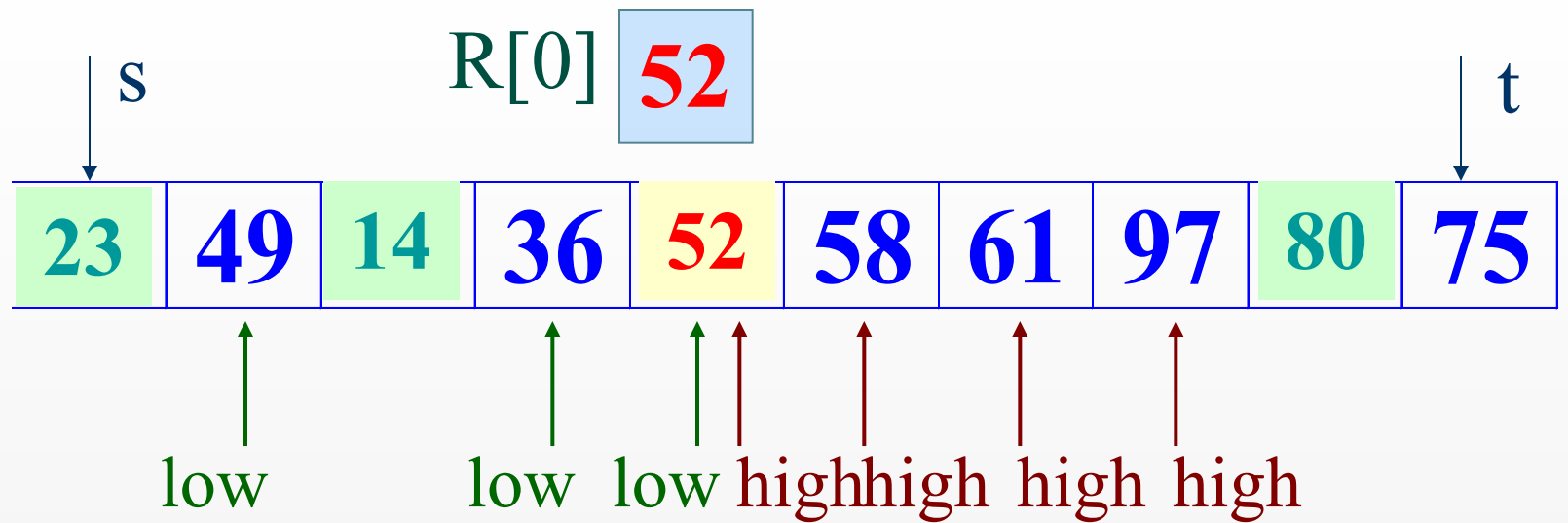
目标: 找一个记录, 以它的关键字作为“枢轴”, 凡其关键字小于枢轴的记录均移动至该记录之前, 反之, 凡关键字大于枢轴的记录均移动至该记录之后。

致使一趟排序之后, 记录的无序序列 $R[s..t]$ 将分割成两部分: $R[s..i-1]$ 和 $R[i+1..t]$, 且

$$R[j].key \leq R[i].key \leq R[j].key$$

$(s \leq j \leq i-1)$ 枢轴 $(i+1 \leq j \leq t)$ 。

例如



设 $R[s]=52$ 为枢轴

将 $R[\text{high}].\text{key}$ 和 枢轴的关键字进行比较,
要求 $R[\text{high}].\text{key} \geq$ 枢轴的关键字

将 $R[\text{low}].\text{key}$ 和 枢轴的关键字进行比较,
要求 $R[\text{low}].\text{key} \leq$ 枢轴的关键字

可见，经过“**一次划分**”，将关键字序列

52, 49, 80, 36, 14, 58, 61, 97, 23, 75

调整为：**23**, 49, **14**, 36, **(52)** 58, 61, 97, **80**, 75

在调整过程中，设立了两个指针：**low**
和**high**，它们的初值分别为： s 和 t ，

之后逐渐减小 **high**，增加 **low**，并保证
 $R[\text{high}].\text{key} \geq 52$ ，和 **$R[\text{low}].\text{key} \leq 52$** ，否
则进行记录的“**交换**”。



```
int Partition (RedType R[], int low, int high) {
```

```
    R[0] = R[low]; pivotkey = R[low].key; // 枢轴
```

```
    while (low < high) {
```

```
        while(low < high && R[high].key >= pivotkey)
```

```
            -- high; // 从右向左搜索
```

```
        R[low] = R[high];
```

```
        while (low < high && R[low].key <= pivotkey)
```

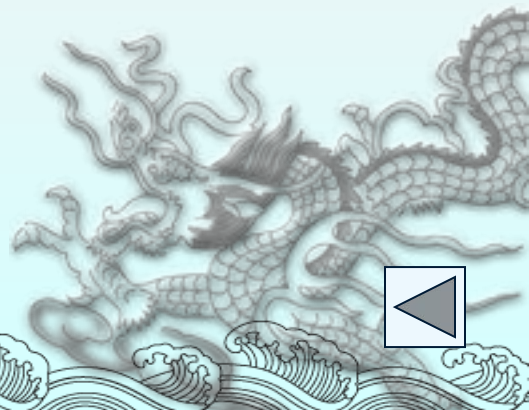
```
            ++ low; // 从左向右搜索
```

```
        R[high] = R[low];
```

```
    }
```

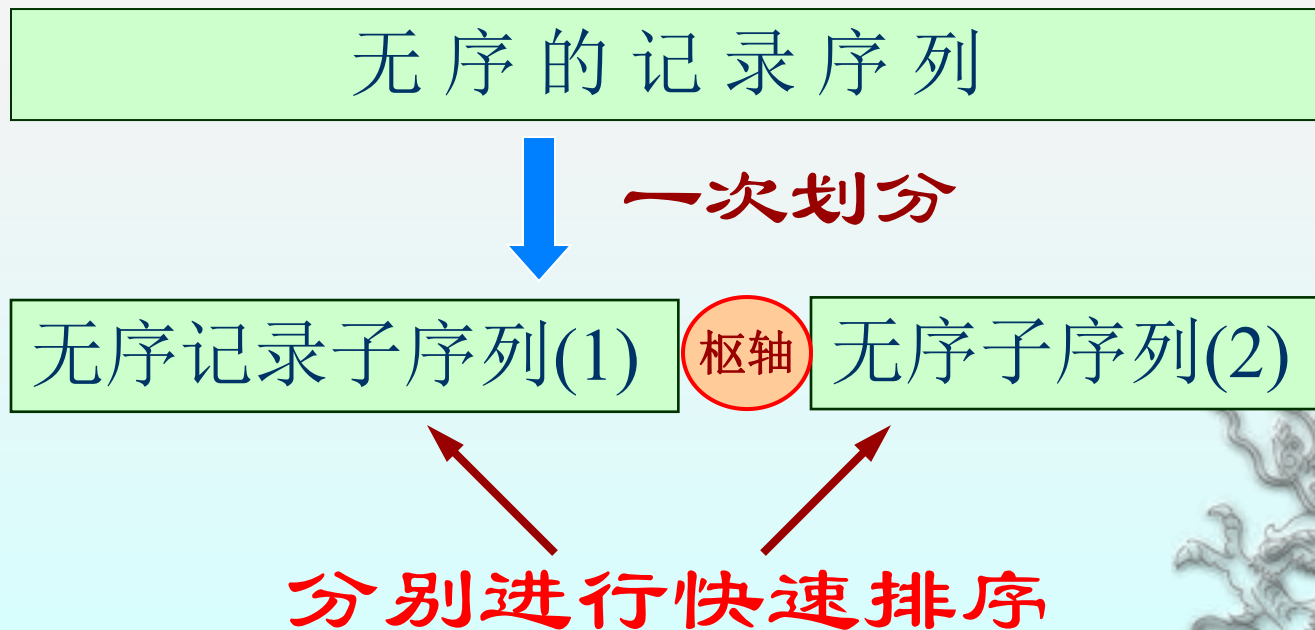
```
    R[low] = R[0]; return low;
```

```
// Partition
```

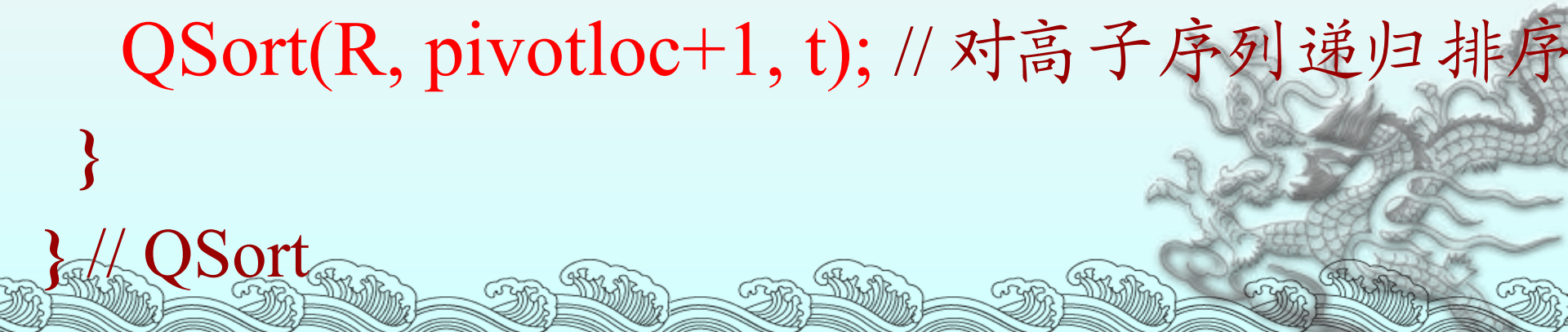


三、快速排序

首先对无序的记录序列进行“一次划分”，之后分别对分割所得两个子序列“递归”进行快速排序。




```
void QSort (RedType & R[], int s, int t) {  
    // 对记录序列 R[s..t] 进行快速排序  
    if (s < t-1) { // 长度大于 1  
        pivotloc = Partition(R, s, t);  
        // 对 R[s..t] 进行一次划分  
        QSort(R, s, pivotloc-1);  
        // 对低子序列递归排序, pivotloc 是枢轴位置  
        QSort(R, pivotloc+1, t); // 对高子序列递归排序  
    }  
} // QSort
```



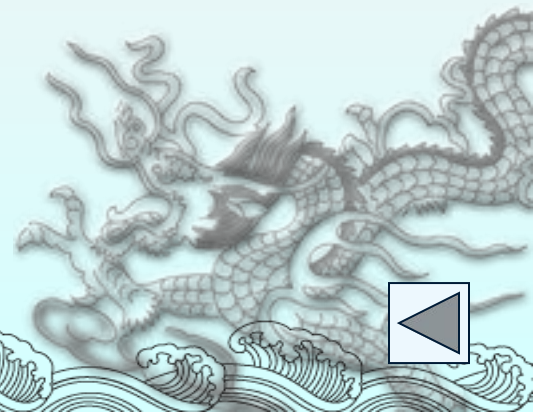
第一次调用函数 Qsort 时，待排序记录序列的上、下界分别为 1 和 L.length。

```
void QuickSort( SqList & L) {
```

```
// 对顺序表进行快速排序
```

```
    QSort(L.r, 1, L.length);
```

```
} // QuickSort
```



四、快速排序的时间分析

假设一次划分所得枢轴位置 $i=k$ ，则对 n 个记录进行快排所需时间：

$$T(n) = T_{\text{pass}}(n) + T(k-1) + T(n-k)$$

其中 $T_{\text{pass}}(n)$ 为对 n 个记录进行一次划分所需时间。

若待排序列中记录的关键字是随机分布的，则 k 取 1 至 n 中任意一值的可能性相

同。

由此可得快速排序所需时间的平均值为:

$$T_{avg}(n) = Cn + \frac{1}{n} \sum_{k=1}^n [T_{avg}(k-1) + T_{avg}(n-k)]$$

设 $T_{avg}(1) \leq b$

则可得结果:

$$T_{avg}(n) < \left(\frac{b}{2} + 2c\right)(n+1) \ln(n+1)$$

结论: 快速排序的时间复杂度为 $O(n \log n)$



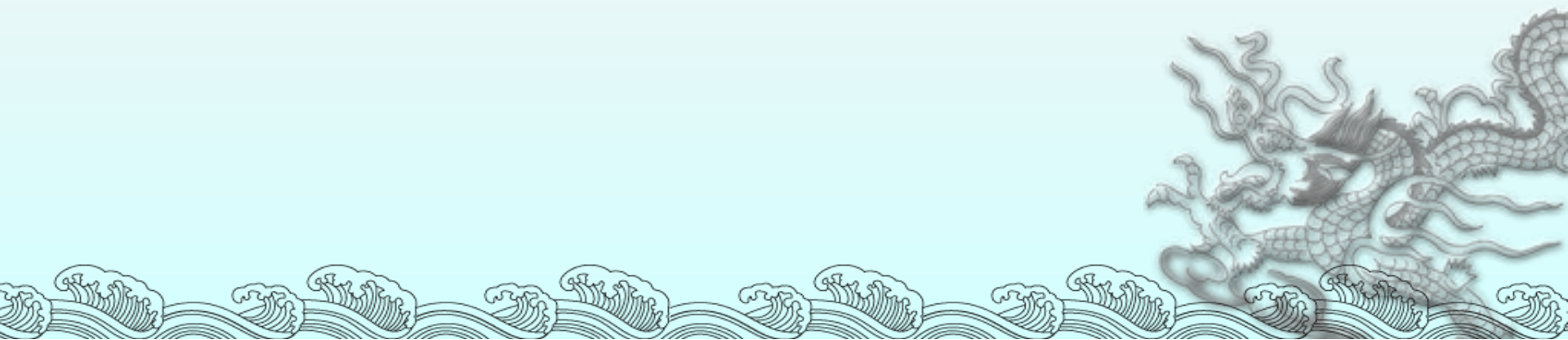
若待排记录的初始状态为按关键字有序时，快速排序将蜕化为起泡排序，其时间复杂度为 $O(n^2)$ 。

为避免出现这种情况，需在进行一次划分之前，进行“预处理”，即：

先对 $R(s).key$, $R(t).key$ 和 $R[\lfloor (s+t)/2 \rfloor].key$, 进行相互比较，然后取关键字为“三者之中”的记录为枢轴记录。



题4：已知序列{15,5,16,2,25,8,20,9,18,12}，给出采用快速排序算法对该序列做升序排序时的每一趟的结果。



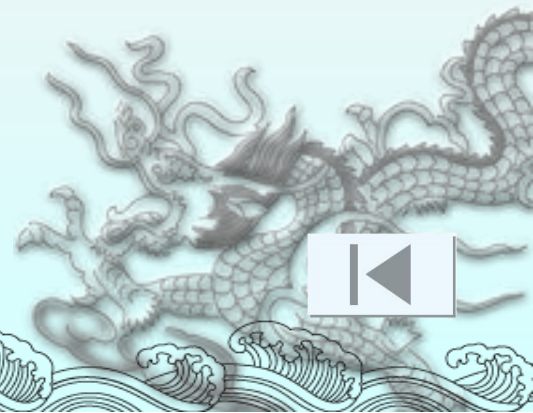
10.4 堆排序



简单选择排序

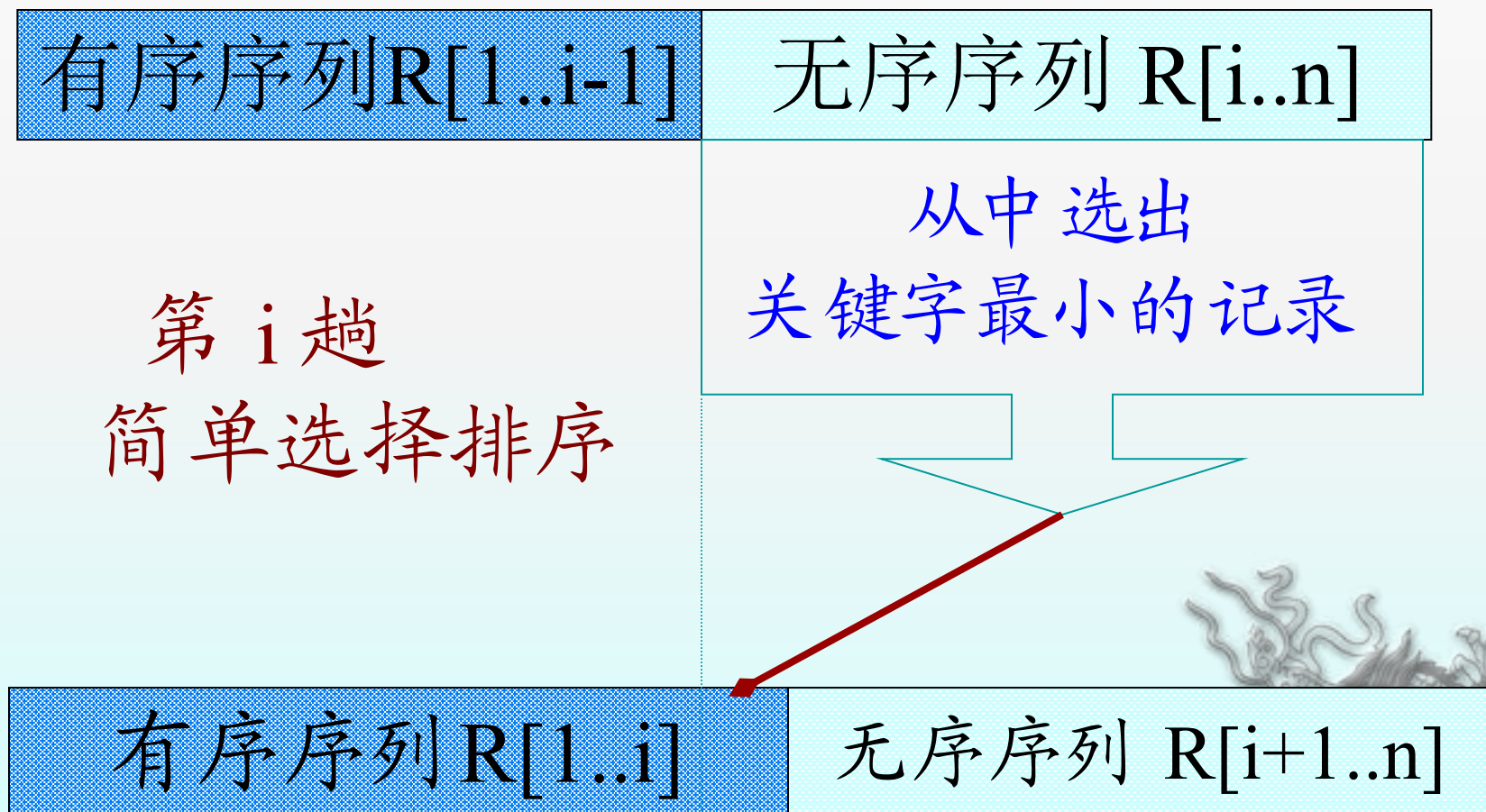


堆排序



一、简单选择排序

假设排序过程中，待排记录序列的状态为：



简单选择排序的算法描述如下:

```
void SelectSort (Elem R[], int n ) {  
    // 对记录序列 R[1..n]作简单选择排序。  
    for (i=1; i<n; ++i) {  
        // 选择第 i 小的记录, 并交换到位  
        j = SelectMinKey(R, i);  
        // 在 R[i..n] 中选择关键字最小的记录  
        if (i!=j) R[i]←→R[j];  
        // 与第 i 个记录交换  
    }  
} // SelectSort
```



时间性能分析

对 n 个记录进行简单选择排序，
所需进行的 **关键字间的比较次数**

总计为：
$$\sum_{i=1}^{n-1} (n-i) = \frac{n(n-1)}{2}$$

移动记录的次数，最小值为 0，
最大值为 $3(n-1)$ 。



二、堆排序

堆的定义：

堆是满足下列性质的数列 $\{r_1, r_2, \dots, r_n\}$ ：

$$\begin{cases} r_i \leq r_{2i} \\ r_i \leq r_{2i+1} \end{cases} \text{ (小顶堆)} \quad \text{或} \quad \begin{cases} r_i \geq r_{2i} \\ r_i \geq r_{2i+1} \end{cases} \text{ (大顶堆)}$$

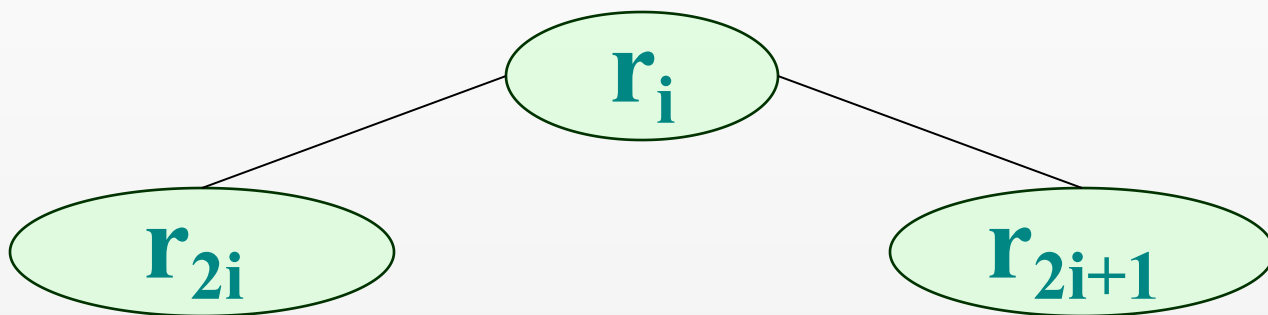
例如：

$\{12, 36, 27, 65, 40, 34, 98, 81, 73, 55, 49\}$ 是小顶堆

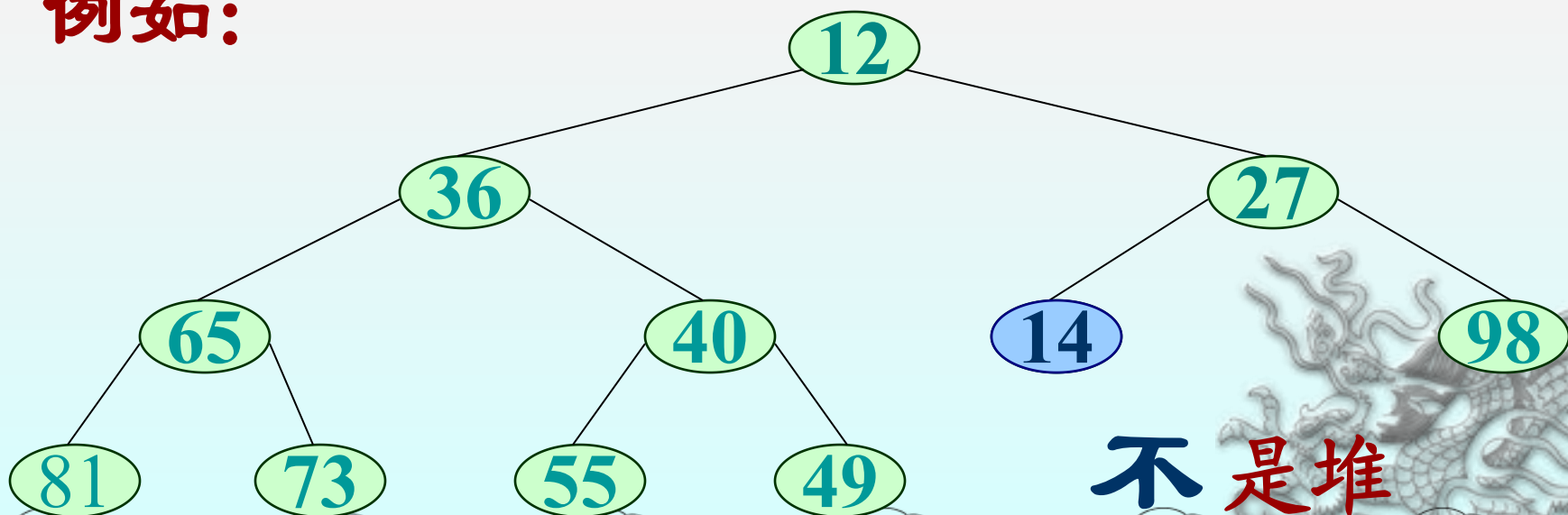
$\{12, 36, 27, 65, 40, 14, 98, 81, 73, 55, 49\}$ 不是堆

若将该数列视作完全二叉树，

则 r_{2i} 是 r_i 的左孩子； r_{2i+1} 是 r_i 的右孩子。



例如：

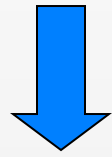


不是堆

堆排序即是利用堆的特性对记录序列进行排序的一种排序方法。

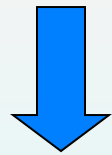
例如：

{ 40, 55, 49, 73, 12, 27, 98, 81, 64, 36 }



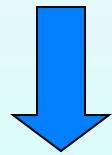
建大顶堆

{ 98, 81, 49, 73, 36, 27, 40, 55, 64, 12 }



交换 98 和 12

{ 12, 81, 49, 73, 36, 27, 40, 55, 64, 98 }



经过筛选 重新调整为大顶堆

{ 81, 73, 49, 64, 36, 27, 40, 55, 12, 98 }


```
void HeapSort ( HeapType &H ) {
```

```
// 对顺序表 H 进行堆排序
```

```
for ( i=H.length/2; i>0; --i )
```

```
    HeapAdjust ( H.r, i, H.length ); // 建大顶堆
```

```
for ( i=H.length; i>1; --i ) {
```

```
    H.r[1]←→H.r[i];
```

```
    // 将堆顶记录和当前未经排序子序列
```

```
    // H.r[1..i]中最后一个记录相互交换
```

```
    HeapAdjust(H.r, 1, i-1); // 对 H.r[1] 进行筛选
```

```
}
```

```
} // HeapSort
```



定义堆类型为：

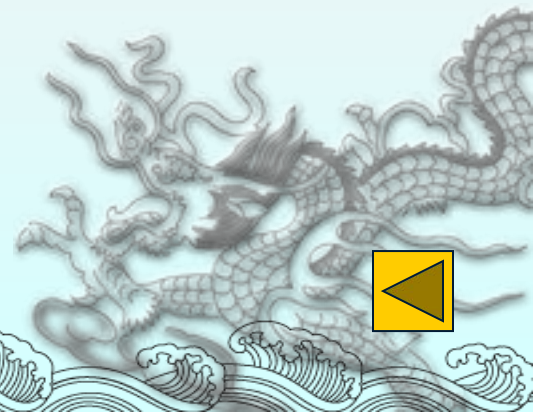
```
typedef SqList HeapType;
```

```
// 堆采用顺序表表示之
```

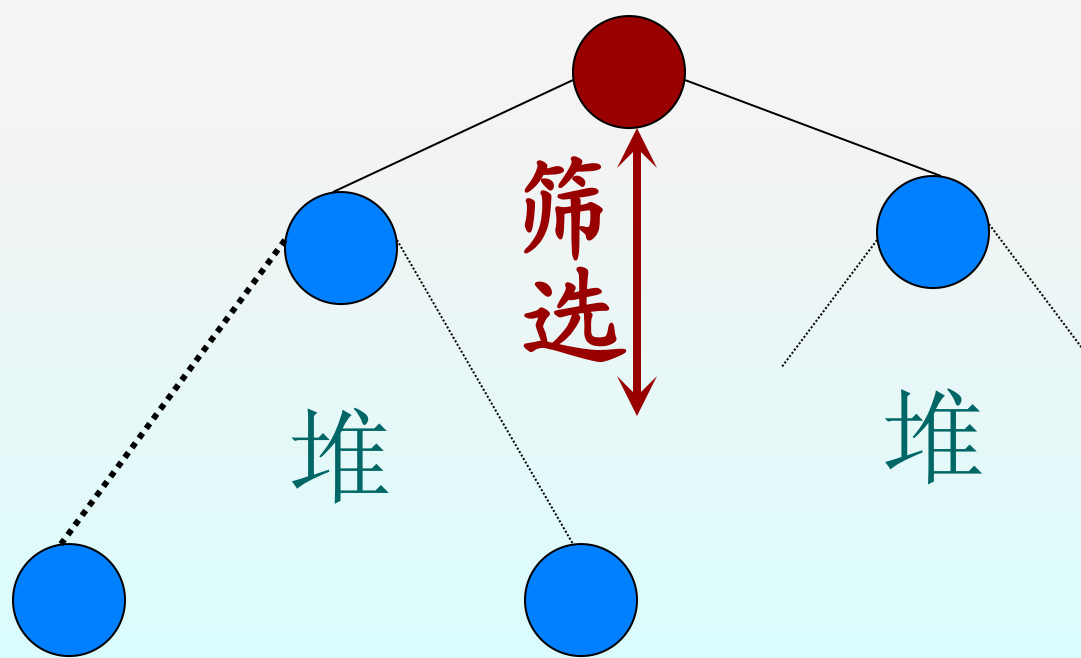
两个问题：

如何“建堆”？

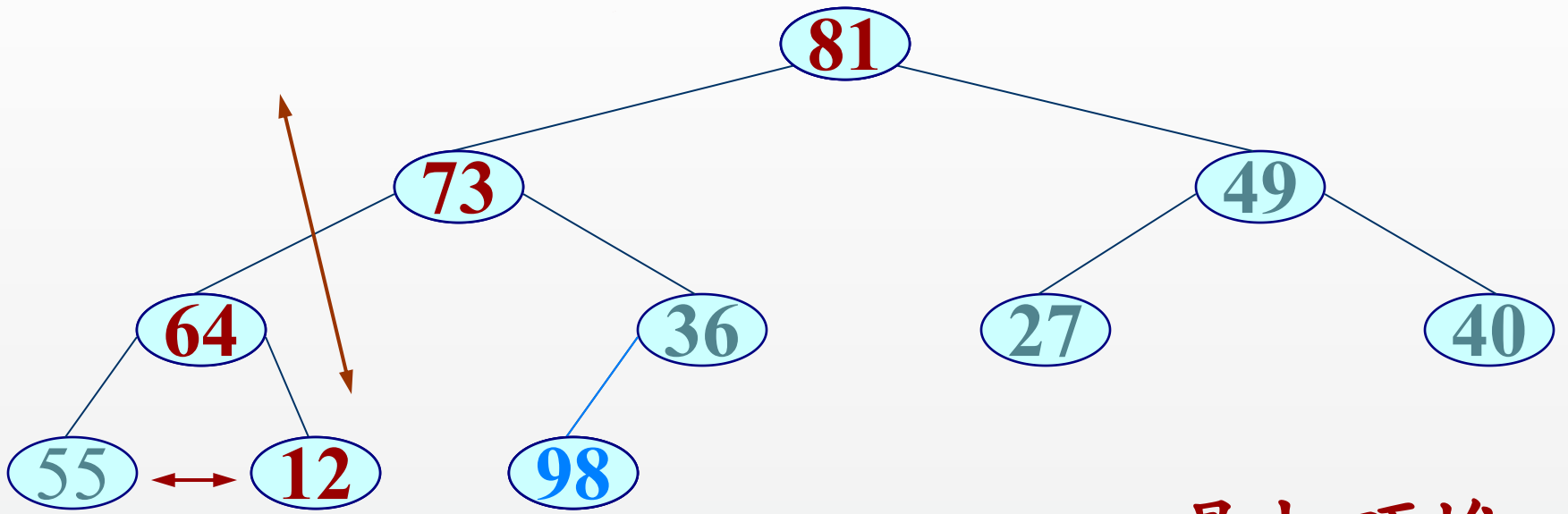
如何“筛选”？



所谓“筛选”指的是，对一棵左/右子树均为堆的完全二叉树，“调整”根结点使整个二叉树也成为一个堆。



例如：



是大顶堆

但在 98 和 12 进行互换之后，它就**不是**堆了，
因此，需要对它进行“筛选”。

```
void HeapAdjust (RcdType &R[], int s, int m)  
{ //已知 R[s..m]中记录的关键字除 R[s] 之外均  
//满足堆的特征, 本函数自上而下调整 R[s] 的  
//关键字, 使 R[s..m] 也成为一个大顶堆  
rc = R[s]; //暂存 R[s]  
for ( j=2*s; j<=m; j*=2 ) { //j 初值指向左孩子  
    自上而下的筛选过程;  
}  
R[s] = rc; //将调整前的堆顶记录插入到 s 位置  
} // HeapAdjust
```



```
if (  $j < m$  &&  $R[j].key < R[j+1].key$  ) ++j;
```

// 左/右“子树根”之间先进行相互比较

// 令 j 指示关键字较大记录的位置

```
if (  $rc.key \geq R[j].key$  ) break;
```

// 再作“根”和“子树根”之间的比较,

// 若“ \geq ”成立, 则说明已找到 rc 的插

// 入位置 s, 不需要继续往下调整

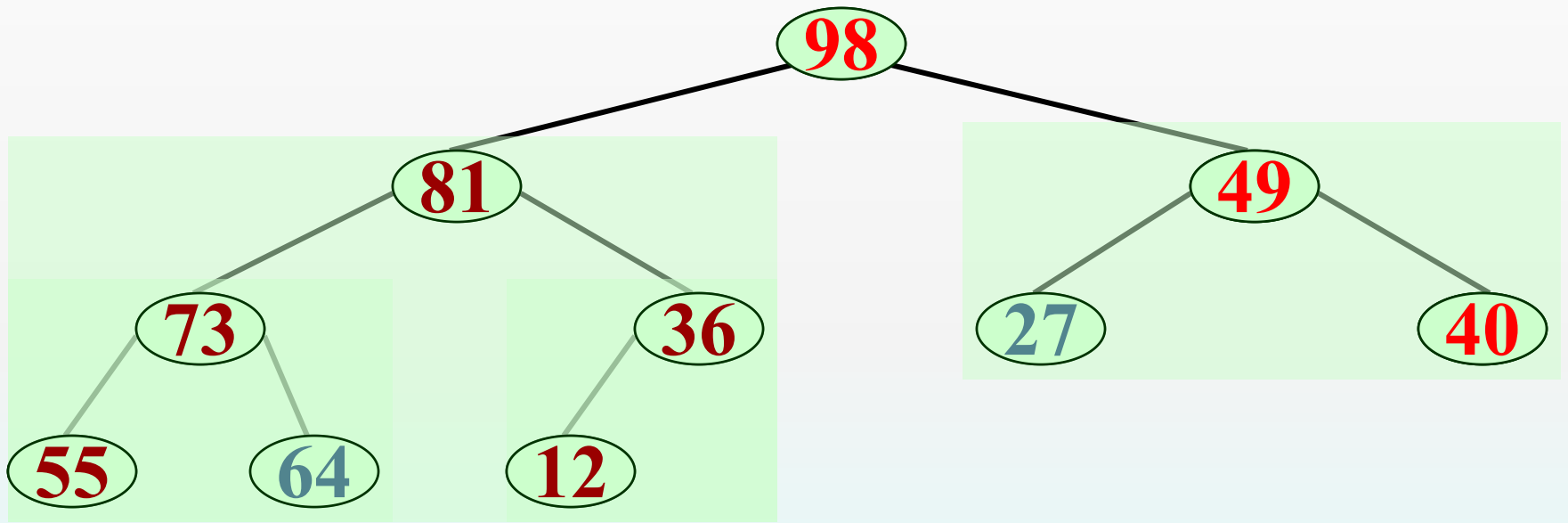
```
 $R[s] = R[j];$   $s = j;$ 
```

// 否则记录上移, 尚需继续往下调整



建堆是一个从下往上进行“筛选”的过程。

例如：排序之前的关键字序列为



现在，左/右子树都已经调整为堆，最后只要调整根结点，使整个二叉树是个“堆”即可。



堆排序的时间复杂度分析：

1. 对深度为 k 的堆，“筛选”所需进行的关键字比较的次数至多为 $2(k-1)$;

2. 对 n 个关键字，建成深度为 $h(=\lfloor \log_2 n \rfloor + 1)$ 的堆，所需进行的关键字比较的次数至多 $4n$;

3. 调整“堆顶” $n-1$ 次，总共进行的关键字比较的次数不超过

$$2(\lfloor \log_2(n-1) \rfloor + \lfloor \log_2(n-2) \rfloor + \dots + \log_2 2) < 2n(\lfloor \log_2 n \rfloor)$$

因此，堆排序的时间复杂度为 $O(n \log n)$ 。



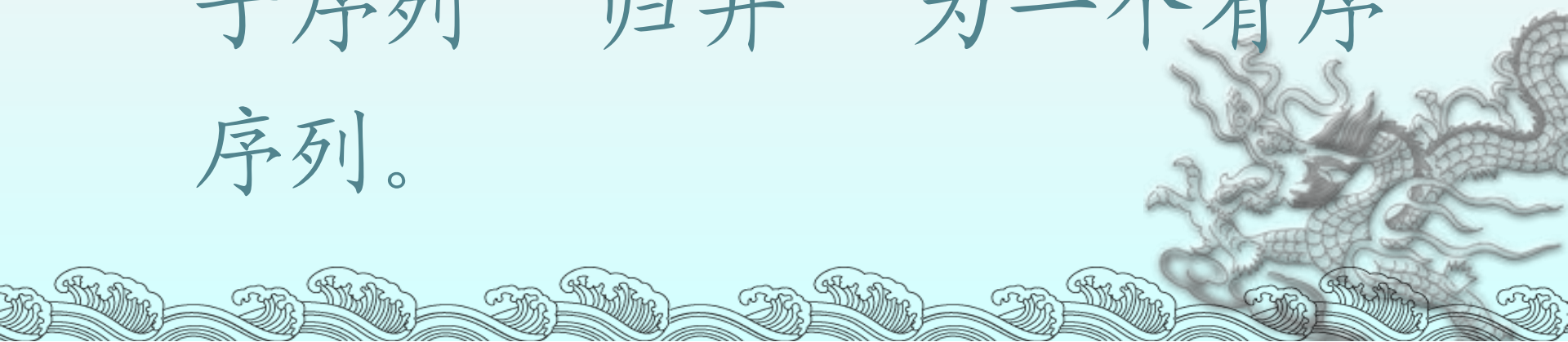
题5：给出关键字序列{12,13,11,18,60,15,7,20,25,100}的初始大顶堆。



10.5 归并排序

归并排序的过程基于下列
基本思想进行:

将两个或两个以上的有序
子序列“归并”为一个有序
序列。



在内部排序中，通常采用的是2-路归并排序。即：将两个位置相邻的记录有序子序列

有序子序列 $R[l..m]$ 有序子序列 $R[m+1..n]$

归并为一个记录的有序序列。

有序序列 $R[l..n]$

这个操作对顺序表而言，是轻而易举的。



```
void Merge (RcdType SR[], RcdType &TR[],  
           int i, int m, int n) {  
    // 将有序的记录序列 SR[i..m] 和 SR[m+1..n]  
    // 归并为有序的记录序列 TR[i..n]  
    for (j=m+1, k=i; i<=m && j<=n; ++k)  
    {  
        // 将SR中记录由小到大并入TR  
        if (SR[i].key<=SR[j].key) TR[k] = SR[i++];  
        else TR[k] = SR[j++];  
    }  
    ... ..  
}
```

```
} // Merge
```



if ($i \leq m$) $TR[k..n] = SR[i..m]$;

// 将剩余的 $SR[i..m]$ 复制到 TR

if ($j \leq n$) $TR[k..n] = SR[j..n]$;


// 将剩余的 $SR[j..n]$ 复制到 TR



归并排序的算法

如果记录无序序列 $R[s..t]$ 的两部分
 $R[s..\lfloor (s+t)/2 \rfloor]$ 和 $R[\lfloor (s+t)/2 \rfloor + 1..t]$
分别按关键字有序，
则利用上述归并算法很容易将它们归并
成整个记录序列是一个有序序列。

由此，应该先分别对这两部分进行
2-路归并排序。



例如：

52, 23, 80, 36, 68, 14 (s=1, t=6)

[52, 23, 80] [36, 68, 14]

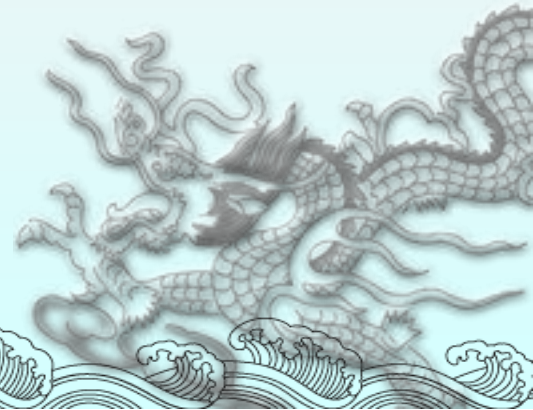
[52, 23][80] [36, 68][14]

[52] [23] [36] [68]

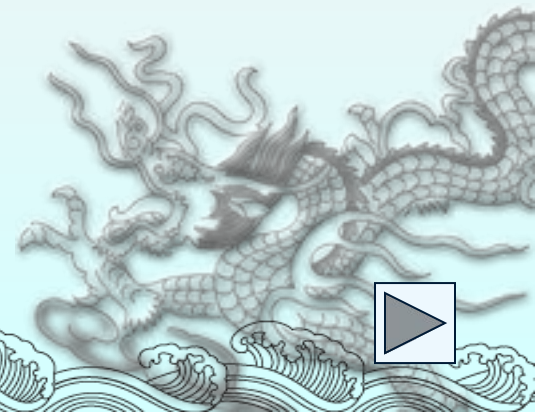
[23, 52] [36, 68]

[23, 52, 80] [14, 36, 68]

[14, 23, 36, 52, 68, 80]




```
void Msort ( RcdType SR[],  
             RcdType &TR1[], int s, int t ) {  
    // 将SR[s..t] 归并排序为 TR1[s..t]  
    if (s==t) TR1[s]=SR[s];  
    else  
        {           ...   ...  
        }  
} // Msort
```



$m = (s+t)/2;$

// 将SR[s..t]平分为SR[s..m]和SR[m+1..t]

Msort (SR, TR2, s, m);

// 递归地将SR[s..m]归并为有序的TR2[s..m]

Msort (SR, TR2, m+1, t);

//递归地SR[m+1..t]归并为有序的TR2[m+1..t]

Merge (TR2, TR1, s, m, t);

// 将TR2[s..m]和TR2[m+1..t]归并到TR1[s..t]



```
void MergeSort (SqList &L) {  
    // 对顺序表 L 作2-路归并排序  
    MSort(L.r, L.r, 1, L.length);  
} // MergeSort
```

容易看出，对 n 个记录进行归并排序的时间复杂度为 $O(n \log n)$ 。即：

每一趟归并的时间复杂度为 $O(n)$ ，
总共需进行 $\lceil \log_2 n \rceil$ 趟。



题6：将两个各有 n 个元素的有序表归并成一个有序表，其最少关键字比较次数是___。

A. n B. $2n-1$ C. $2n$ D. $n-1$

题7：已知序列 $\{15,5,16,2,25,8,20,9,18,12\}$ ，采用二路归并排序法对该序列作升序排序时的每一趟的结果。



题8：对数据序列{15,9,7,8,20,-1,4}进行排序，进行一趟后数据的排序变为{9,15,7,8,20,-1,4}，则采用的是_____算法。

- A.简单选择排序
- C.直接插入排序

- B.冒泡排序
- D.堆排序

题9：对一组数据{25,84,21,47,15,27,68,35,20}进行排序，前3趟的排序结果如下：

第一趟：20,15,21,25,47,27,69,35,84

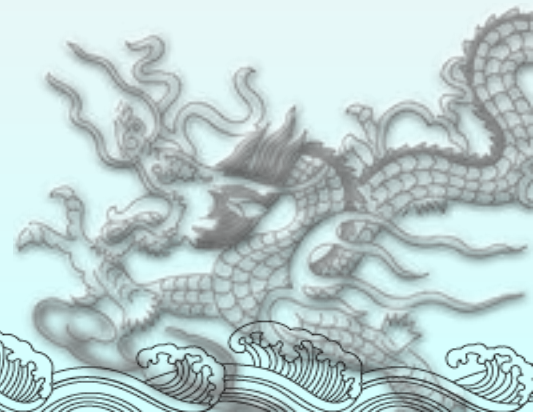
第二趟：15,20,21,25,35,27,47,68,84

第三趟：15,20,21,25,27,35,47,68,84

则所采用的排序算法是_____。

- A.简单选择排序
- C.二路归并排序

- B.希尔排序
- D.快速排序



题10：序列{3,2,4,1,5,6,8,7}是第一趟递增排序后的结果，则采用的排序方法可能是_____。

A.快速排序

B.冒泡排序

C.堆排序

D.简单选择排序



10.6 基数排序

基数排序是一种采用对“多关键字排序”的思想来实现“单关键字排序”的内部排序算法。

一、多关键字的排序

♣2 < ♣3 < ♣4 < ♣5 < ♣6 < ♣7 < ♣8 < ♣9 < ♣10 < ♣J < ♣Q < ♣K < ♣A <

♦2 < ♦3 < ♦4 < ♦5 < ♦6 < ♦7 < ♦8 < ♦9 < ♦10 < ♦J < ♦Q < ♦K < ♦A <

♥2 < ♥3 < ♥4 < ♥5 < ♥6 < ♥7 < ♥8 < ♥9 < ♥10 < ♥J < ♥Q < ♥K < ♥A <

♠2 < ♠3 < ♠4 < ♠5 < ♠6 < ♠7 < ♠8 < ♠9 < ♠10 < ♠J < ♠Q < ♠K < ♠A

花色 (♣ < ♦ < ♥ < ♠) 优先于面值 (2 < 3 < ... < A)

这就是多关键字排序。排序后形成的有序序列叫做词典有序序列。

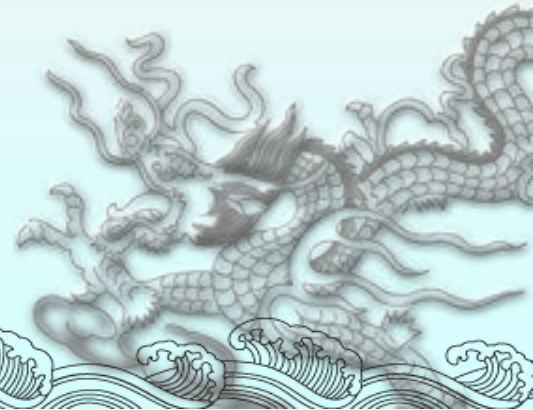
对于上例两排序码的排序，可以先按花色排序(分为4堆)，之后再按面值排序；也可以先按面值排序(“分配”为13堆后收集起来)，再按花色排序(“分配”为4堆后收集起来)。

n 个记录的序列 $\{R_1, R_2, \dots, R_n\}$ 对
关键字 $(K_i^0, K_i^1, \dots, K_i^{d-1})$ 有序是指:

对于序列中任意两个记录 R_i 和 $R_j (1 \leq i < j \leq n)$ 都满足下列(词典)有序关系: $(K_i^0, K_i^1, \dots, K_i^{d-1}) < (K_j^0, K_j^1, \dots, K_j^{d-1})$

其中: K^0 被称为“最主”位关键

K^{d-1} 被称为“^字最次”位关键字



实现多关键字排序通常有两种作法:

最高位优先MSD法

先对 K^0 进行排序, 并按 K^0 的不同值将记录序列分成若干子序列之后, 分别对 K^1 进行排序, ..., 依此类推, 直至最后对最次位关键字排序完成为止。

最低位优先LSD法

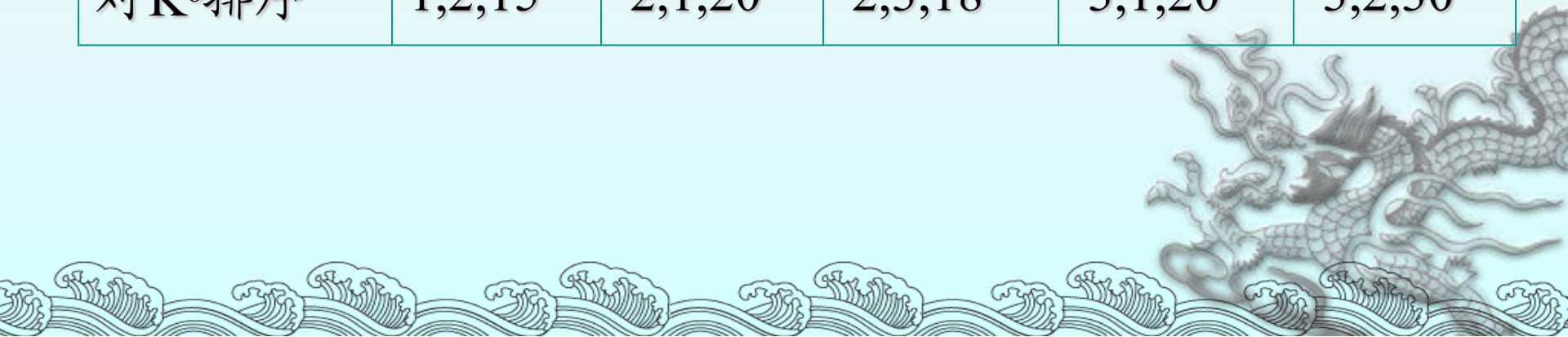
先对 K^{d-1} 进行排序, 然后对 K^{d-2} 进行排序, 依此类推, 直至对最主位关键字 K^0 排序完成为止。

排序过程中不需要根据“前一个”关键字的排序结果, 将记录序列分割成若干个(“前一个”关键字不同的)子序列。

例如: 学生记录含三个关键字: 系别、班号和班内的序列号,
其中以系别为最主位关键字。

LSD的排序过程如下:

无序序列	3,2,30	1,2,15	3,1,20	2,3,18	2,1,20
对 K^2 排序	1,2,15	2,3,18	3,1,20	2,1,20	3,2,30
对 K^1 排序	3,1,20	2,1,20	1,2,15	3,2,30	2,3,18
对 K^0 排序	1,2,15	2,1,20	2,3,18	3,1,20	3,2,30



二、链式基数排序

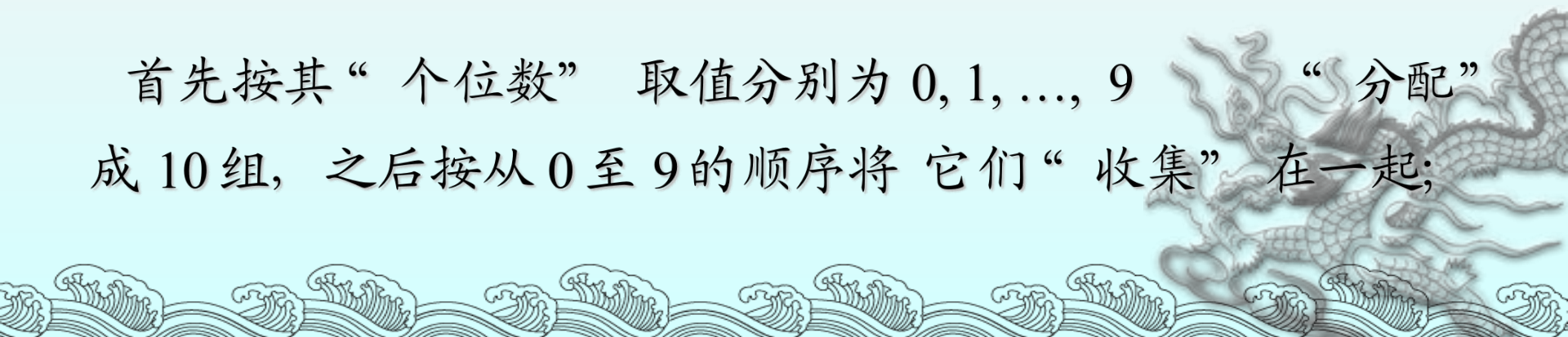
假如多关键字的记录序列中，每个关键字的取值范围相同，则按LSD法进行排序时，可以采用“分配-收集”的方法，其好处是不需要进行关键字间的比较。

对于数字型或字符型的单关键字，可以看成是由多个数位或多个字符构成的多关键字，此时可以采用这种“分配-收集”的办法进行排序，称作基数排序法。

例如：对下列这组关键字

{209, 386, 768, 185, 247, 606, 230, 834, 539 }

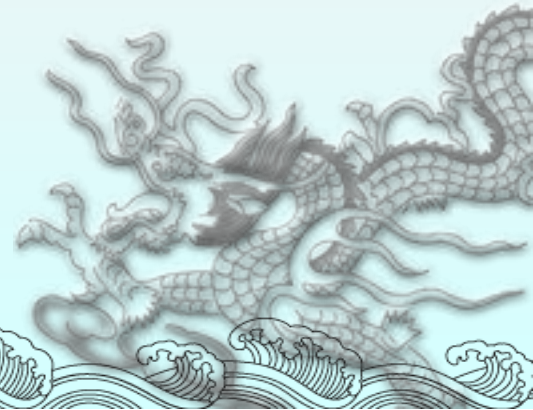
首先按其“个位数”取值分别为 0, 1, ..., 9 “分配”成 10 组，之后按从 0 至 9 的顺序将它们“收集”在一起；



然后按其“十位数”取值分别为 $0, 1, \dots, 9$ “分配”成 10 组，之后再按从 0 至 9 的顺序将它们“收集”在一起；最后按其“百位数”重复一遍上述操作。

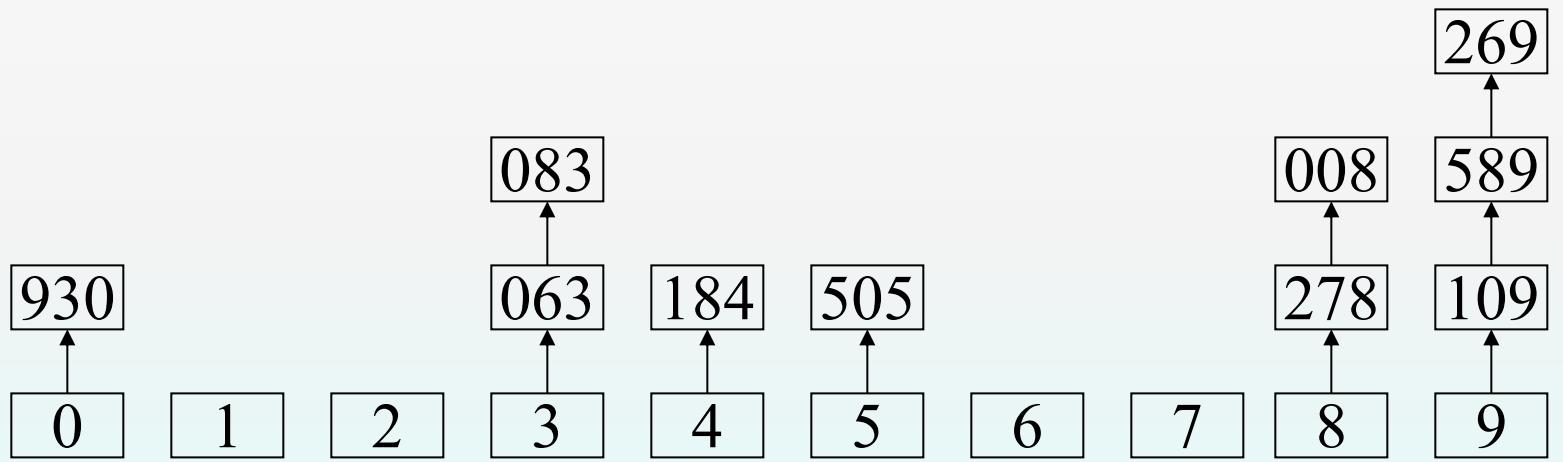
在计算机上实现基数排序时，为减少所需辅助存储空间，应采用链表作存储结构，即链式基数排序，具体作法为：

1. 待排序记录以指针相链，构成一个链表；
2. “分配”时，按当前“关键字位”所取值，将记录分配到不同的“链队列”中，每个队列中记录的“关键字位”相同；
3. “收集”时，按当前关键字位取值从小到大将各队列首尾相链成一个链表；
4. 对每个关键字位均重复 2 和 3 两步。

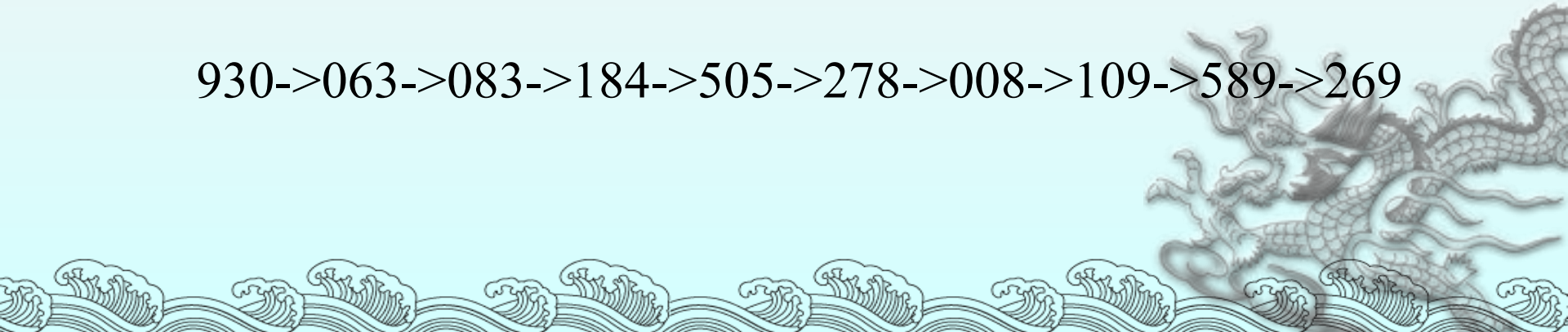


例:

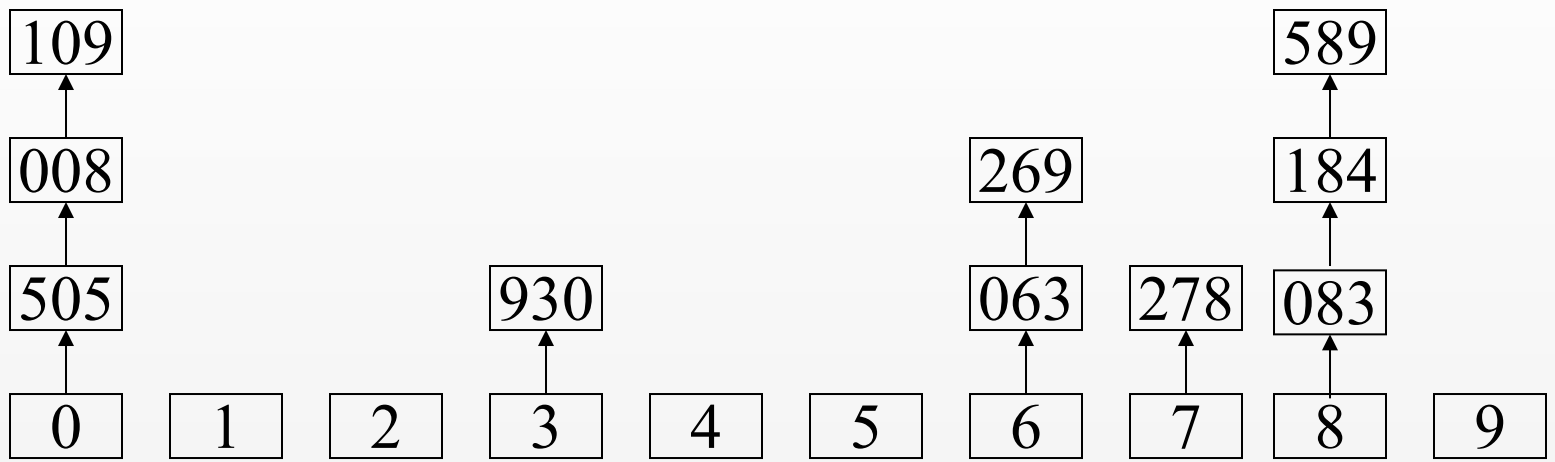
278->109->063->930->589->184->505->269->008->083



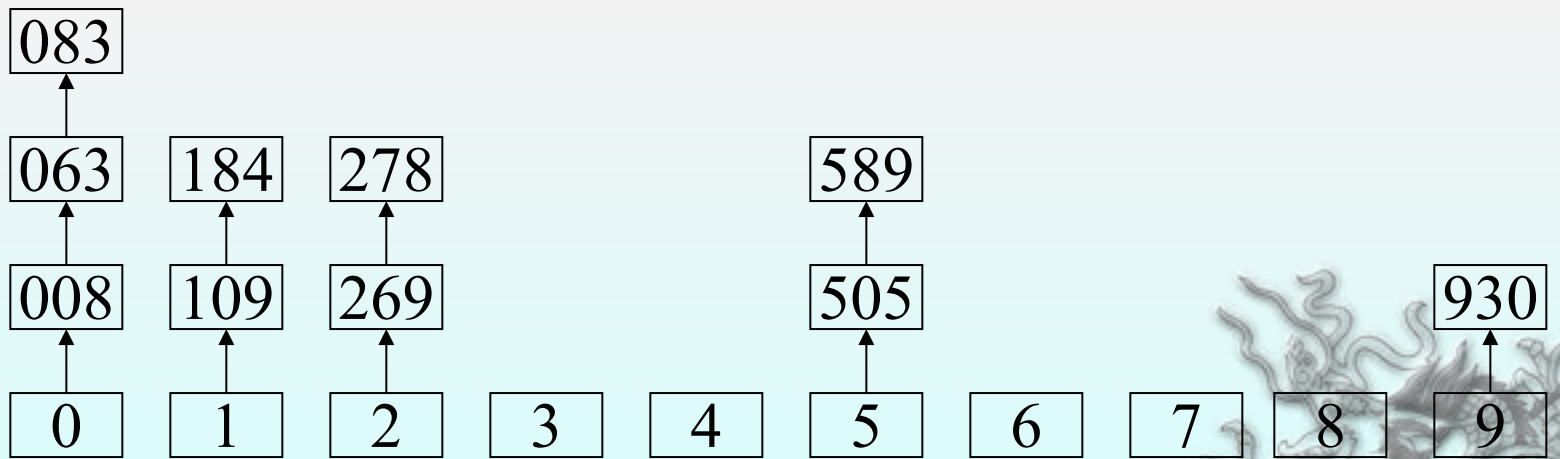
930->063->083->184->505->278->008->109->589->269



930->063->083->184->505->278->008->109->589->269



505->008->109->930->063->269->278->083->184->589



008->063->083->109->184->269->278->505->589->930

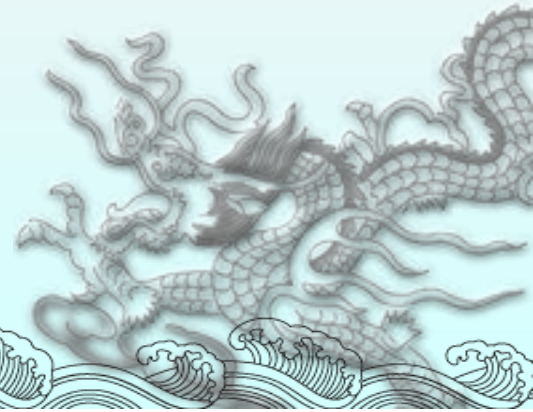
基数排序的时间复杂度为 $O(d(n+rd))$

其中：分配为 $O(n)$

收集为 $O(rd)$

rd 为每个关键字的取值范围

d 为关键字的个数



10.7

各种排序方法的综合比较



一、时间性能

1. 平均的时间性能

时间复杂度为 $O(n \log n)$:

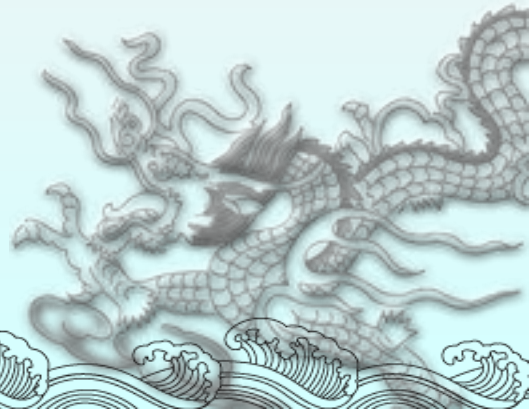
快速排序、堆排序和归并排序

时间复杂度为 $O(n^2)$:

直接插入排序、起泡排序和
简单选择排序

时间复杂度为 $O(n)$:

基数排序



2. 当待排记录序列按关键字顺序有序时

直接插入排序和起泡排序能达到 $O(n)$

的时间复杂度,

快速排序的时间性能蜕化为 $O(n^2)$ 。

3. 简单选择排序、堆排序和归并排序的时间性能不随记录序列中关键字的分布而改变。



二、空间性能

指的是排序过程中所需的辅助空间大小

1. 所有的**简单排序方法** (包括: 直接插入、起泡和简单选择) 和**堆排序**的空间复杂度为 **$O(1)$** ;

2. **快速排序为 $O(\log n)$** , 为递归程序执行过程中, 栈所需的辅助空间;



3. **归并排序**所需辅助空间最多，其空间复杂度为 $O(n)$;

4. **链式基数排序**需附设队列首尾指针，则空间复杂度为 $O(rd)$ 。



三、排序方法的稳定性能

1. 稳定的排序方法指的是，对于两个关键字相等的记录，它们在序列中的相对位置，在排序之前和经过排序之后，没有改变。

排序之前：{ $\cdots R_i(K) \cdots R_j(K) \cdots$

}

排序之后：{ $\cdots R_i(K) R_j(K) \cdots$ }

2. 当对多关键字的记录序列进行LSD方法排序时，必须采用稳定的排序方法。



例如：

排序前 (56, 34, 47, 23, 66, 18, 82, 47)

若排序后得到结果


(18, 23, 34, 47, 47, 56, 66, 82)

则称该排序方法是**稳定**的；

若排序后得到结果

(18, 23, 34, 47, 47, 56, 66, 82)

则称该排序方法是**不稳定**的。



3. 对于不稳定的排序方法，只要能举出一个实例说明即可。

例如：对 $\{4, 3, 4, 2\}$ 进行快速排序，
得到 $\{2, 3, 4, 4\}$

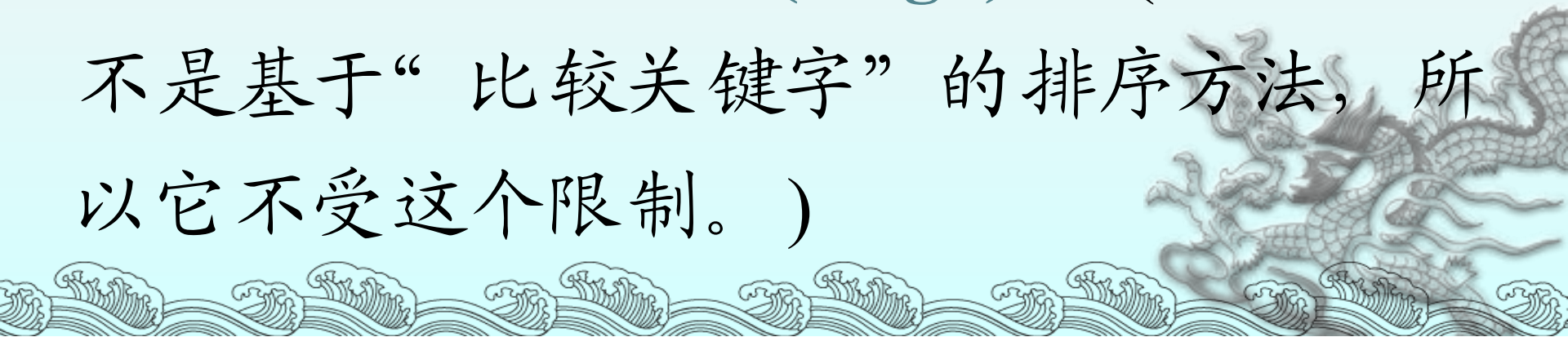
4. 快速排序、堆排序和希尔排序是不稳定的排序方法。



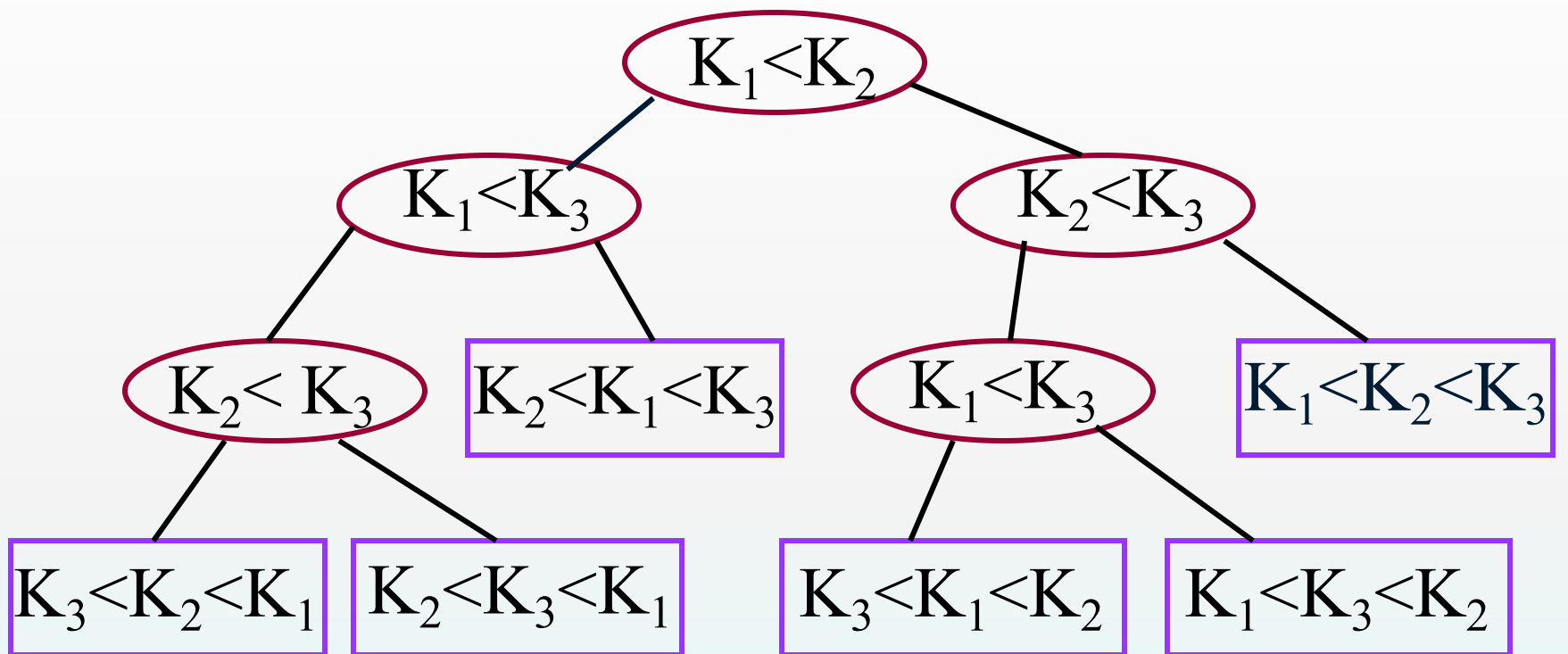
四、关于“排序方法的时间复杂度的下限”

本章讨论的各种排序方法，除基数排序外，其它方法都是基于“比较关键字”进行排序的排序方法。

可以证明，这类排序法可能达到的最快的时间复杂度为 $O(n \log n)$ 。（基数排序不是基于“比较关键字”的排序方法，所以它不受这个限制。）



例如:对三个关键字进行排序的判定树如下:



1. 树上的每一次“比较”都是必要的
2. 树上的叶子结点包含所有可能情况。

一般情况下，对 n 个关键字进行排序，可能得到的结果有 $n!$ 种，由于含 $n!$ 个叶子结点的二叉树的深度不小于 $\lceil \log_2(n!) \rceil + 1$ ，则对 n 个关键字进行排序的比较次数至少是 $\lceil \log_2(n!) \rceil \approx n \log_2 n$ (斯蒂林近似公式)。

所以，基于“比较关键字”进行排序的

排序方法，可能达到的最快的时间复杂

度为 $O(n \log n)$

作业

- ◆ 1. 以关键码序列(503,087,512,061,908,170,897,275,653,426)为例, 手工执行以下排序算法, 写出每一趟排序结束时的关键码状态:
 - (1) 直接插入排序; (2) 希尔排序(增量 $d[1]=5$);
 - (3) 快速排序; (4) 堆排序;
 - (5) 归并排序。

- ◆ 2. 不难看出, 对长度为 n 的记录序列进行快速排序时, 所需进行的比较次数依赖于这 n 个元素的初始排列。
 - (1) $n=7$ 时在最好情况下需进行多少次比较? 请说明理由。
 - (2) 对 $n=7$ 给出一个最好情况的初始排列实例。

- ◆ 3. 判别以下序列是否为堆 (小顶堆或大顶堆)。如果不是, 则把它调整为堆 (要求记录交换次数最少)。
 - (1) (100, 86, 48, 73, 35, 39, 42, 57, 66, 21);
 - (2) (12, 70, 33, 65, 24, 56, 48, 92, 86, 33);
 - (3) (103, 97, 56, 38, 66, 23, 42, 12, 30, 52, 06, 20);
 - (4) (05, 56, 20, 23, 40, 38, 29, 61, 35, 76, 28, 100)。

